SOMMARIO

Informazioni generali. 2
Scopo del manuale. 2
Identificazione costruttore e apparecchiatura. 3
Informazioni sulla sicurezza. 3
Norme per la sicurezza. 3
Segnali di sicurezza. 5
Informazioni tecniche. 6
Dati tecnici. 6
Descrizione generale apparecchiatura. 7
Organi principali. 8
Installazione. 9
Imballo e disimballo. 9
Pianificazione e installazione impianto. 9
Preparazione e delimitazione aree di lavoro. 10
Pendenze. 13
Pendenze ripide. 13
Possibili elementi interni all'area di lavoro e relative distanze di sicurezza. 14
Regolazioni. 15
Raccomandazioni per le regolazioni. 15
Regolazione altezza taglio. 15
Uso e funzionamento senza il kit stazione di ricarica automatica. 16
Obblighi per l'uso. 16
Descrizione pannello comandi e panoramica dei menu. 16
Significato combinazioni led. 17
Messa in servizio. 17
Messa in servizio tramite app. 18
Messa in servizio con partenza programmata/ritardata. 18
Arresto in sicurezza del robot. 19
Arresto del robot. 19
Pianificazione e installazione kit stazione di ricarica automatica 20
Installazione filo guida. 26
Carica batterie al primo uso. 27
Uso e funzionamento. 28
Obblighi per l'uso. 28
Descrizione pannello comandi e panoramica dei menu. 28
Messa in serivizio con il kit stazione di ricarica automatica. 29
Uso del robot in aree chiuse non dotate di stazione di ricarica. 30
Accesso al menù tramite app. 30
Impostazione menu utente tramite applicazione mobile. 30
Impostazione menu – modalità di programmazione. 31
Configura il "modulo connect". 33
Inattività prolungata e rimessa in servizio. 34
Ricarica batterie per inattività prolungata. 35
Consigli per l'uso. 36
Manutenzione ordinaria. 36
Raccomandazioni per la manutenzione. 36
Tabella intervalli di manutenzione programmata. 36
Pulizia robot. 37
Ricerca guasti. 38
Guasti, cause e rimedi. 38
Sostituzioni componenti. 40
Raccomandazioni per la sostituzione parti. 40
Sostituzione batterie. 40
Sostituzione lama. 40
Dismissione robot. 41
Dichiarazione ce di conformità. 42
Norme di garanzia. 43
Condizioni e limitazioni. 43
Come richiedere il servizio di assistenza in garanzia. 43
Ulteriori definizioni. 43

È vietata la riproduzione, anche parziale, di questo documento senza l'autorizzazione scritta del Costruttore. Il costruttore è impegnato in una politica di continuo miglioramento e si riserva il diritto di modificare questo documento senza l'obbligo di preavviso purché ciò non costituisca rischi per la sicurezza.
© 2008 - Autore dei testi, delle illustrazioni e dell'impaginazione: Tipolito La Zecca. I testi possono essere riprodotti, integralmente o parzialmente, purché venga citato l'autore.

SCOPO DEL MANUALE

- Questo manuale, che è parte integrante dell'apparecchiatura, è stato realizzato dal Costruttore per fornire le informazioni necessarie a coloro che sono autorizzati ad interagire con essa nell'arco della sua vita prevista.
- Oltre ad adottare una buona tecnica di utilizzo, i destinatari delle informazioni devono leggerle attentamente ed applicarle in modo rigoroso.
- Queste informazioni sono originali fornite dal Costruttore.

- La lettura di tali informazioni permetterà di evitare rischi alla salute e alla sicurezza delle persone e danni economici.
- Conservare questo manuale per tutta la durata di vita dell'apparecchiatura in un luogo noto e facilmente accessibile, per averlo sempre a disposizione nel momento in cui è necessario consultarlo.
- Alcune informazioni e illustrazioni riportate in questo manuale potrebbero non corrispondere perfettamente a quanto in vostro possesso, ma ciò non pregiudica la loro funzione.
- Il Costruttore si riserva il diritto di apportare modifiche senza l'obbligo di fornire preventivamente alcuna comunicazione.
- Per evidenziare alcune parti di testo di rilevante importanza o per indicare alcune specifiche importanti, sono stati adottati alcuni simboli il cui significato viene di seguito descritto.



Pericolo - Attenzione

Il simbolo indica situazioni di grave pericolo che, se trascurate, possono mettere seriamente a rischio la salute e la sicurezza delle persone.



Cautela - Avvertenza

Il simbolo indica che è necessario adottare comportamenti adeguati per non mettere a rischio la salute e la sicurezza delle persone e non provocare danni economici.



Importante

Il simbolo indica informazioni tecniche di particolare importanza da non trascurare.

IDENTIFICAZIONE COSTRUTTORE E APPARECCHIATURA

La targhetta di identificazione raffigurata è applicata direttamente sull'apparecchiatura. In essa sono riportati i riferimenti e tutte le indicazioni indispensabili alla sicurezza di esercizio.

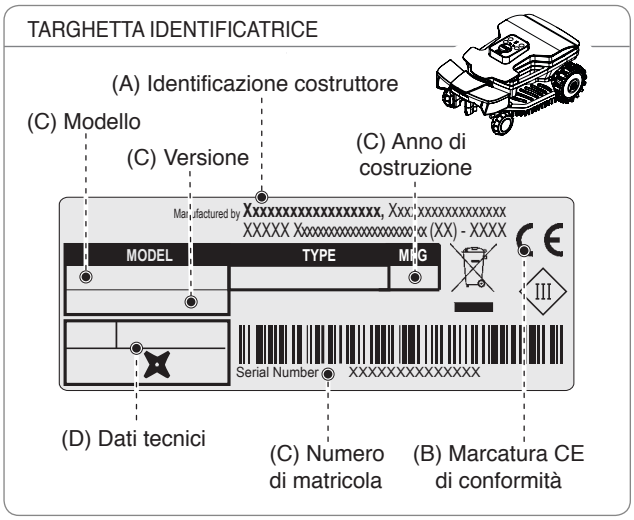
Per qualsiasi esigenza rivolgersi al Servizio Assistenza del Costruttore o ad uno dei centri autorizzati.
Per ogni richiesta di assistenza tecnica, indicare i dati riportati sulla targhetta di identificazione, le ore approssimative di utilizzo ed il tipo di difetto riscontrato.

A. Identificazione Costruttore.

B. Marcatura CE di conformità.

C. Modello e Versione / numero di matricola / anno di costruzione.

D. Dati tecnici: tensione, corrente, grado di protezione, massa, larghezza di taglio



IT

INFORMAZIONI SULLA SICUREZZA

Il produttore ha posto particolare attenzione agli aspetti che possono provocare rischi alla sicurezza e alla salute delle persone che interagiscono con l'apparecchiatura. Scopo di queste informazioni è quello di sensibilizzare gli utenti a porre particolare attenzione per prevenire qualsiasi rischio.

NORME PER LA SICUREZZA

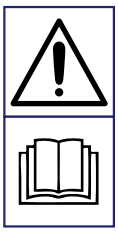
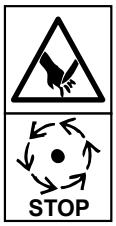
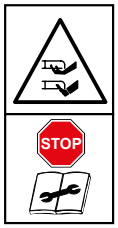
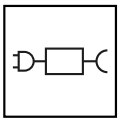
QUESTO PRODOTTO È DOTATO DI LAMA E NON È UN GIOCATTOLO!

- Leggere attentamente tutto il manuale, in particolare tutte le informazioni che riguardano la sicurezza, e accertarsi di averlo compreso completamente. Utilizzare l'apparecchiatura solo per gli usi previsti dal produttore. Attenersi scrupolosamente alle istruzioni relative a funzionamento, manutenzione e riparazioni.
- Durante il funzionamento del robot assicurarsi che nell'area operativa non vi siano persone in particolar modo bambini, anziani o portatori di handicap ed animali domestici. In caso contrario si consiglia di programmare l'attività del robot durante le ore in cui in tale zona non vi siano persone. Supervisionare l'apparecchio se si sa che animali domestici, bambini o altre persone sono nelle vicinanze. Se una persona o un animale si trova sul percorso del robot, fermarlo immediatamente.
- In aree operative non delimitate da una recinzione difficilmente valicabile, supervisionare l'apparecchio durante il funzionamento.
- I segnali di avvertimento devono essere collocati attorno all'area di lavoro del robot rasaerba, se è utilizzato in aree pubbliche. I segnali devono avere il seguente testo: "**Attenzione! Rasaerba automatico! tenersi a distanza dalla macchina! Sorvegliare i bambini!**"
- Questo robot non è destinato ad essere utilizzato da bambini e da persone con ridotte capacità fisiche, sensoriali o mentali o con mancanza di esperienza e/o conoscenza, a meno che non vengano sorvegliate da una persona responsabile della loro sicurezza o abbiano ricevuto le istruzioni su come utilizzare il dispositivo. I bambini devono essere sorvegliati per assicurarsi che non giochino con l'apparecchio.
- Non consentire l'utilizzo del robot a persone che non ne conoscono il funzionamento e il comportamento.
- Gli operatori che effettuano interventi di manutenzione e riparazione devono avere totale dimestichezza con le sue specifiche caratteristiche e norme di sicurezza. Prima di usare il robot, leggere attentamente il manuale operatore e accertarsi di averne compreso le relative istruzioni.
- Utilizzare solo ricambi originali, non modificare il design del robot, non manomettere, non

eludere, non eliminare o bypassare i dispositivi di sicurezza installati. La casa costruttrice declina qualunque responsabilità qualora si utilizzino ricambi non originali. Il mancato rispetto di questo requisito può recare rischi gravi per la sicurezza e la salute delle persone.

- Controllare che non siano presenti giocattoli, attrezzi, rami, indumenti, o altri oggetti sul prato che possano danneggiare le lame. Eventuali oggetti sul prato possono anche danneggiare o causare il blocco del robot.
- Non permettere mai di sedersi sopra il robot. Non sollevare mai il robot per ispezionare la lama o per trasportarlo quando è in moto. Non introdurre le mani e i piedi sotto l'apparecchiatura quando è in moto.
- Non utilizzare il robot quando è in funzione un irrigatore. In questo caso programmare il robot e l'irrigatore che non funzionino contemporaneamente. Non lavare il robot con getti d'acqua ad elevata pressione e non immergerlo, parzialmente o completamente, in acqua in quanto non è a tenuta stagna.
- Scollegare l'alimentazione elettrica e azionare il dispositivo di sicurezza prima di eseguire qualsiasi intervento di regolazione o di manutenzione che possono essere eseguiti dall'utilizzatore. Usare le protezioni individuali previste dal costruttore, in particolare, quando si interviene nella lama di taglio usare i guanti di protezione.
- La pulizia e la manutenzione destinata ad essere effettuata dall'utilizzatore non deve essere effettuata da bambini senza sorveglianza.
- Non utilizzare il robot con la lama di taglio danneggiata. La lama di taglio deve essere sostituita.
- Non utilizzare il robot con le parti esterne danneggiate. Se si presentano dei danneggiamenti meccanici, queste devono essere sostituite.
- Non utilizzare il robot con il cavo di alimentazione del trasformatore danneggiato. Un cavo danneggiato può portare a contatto con parti sotto tensione. Il cavo deve essere sostituito dal costruttore o dal suo servizio di assistenza o da una persona con qualifica similare, in modo da prevenire ogni rischio.
- Durante l'uso se il cavo di alimentazione si danneggia, premere il tasto "STOP" per arrestare il robot e scollegare la spina di alimentazione dalla presa elettrica.
- Controllare visivamente il robot ad intervalli regolari per assicurarsi che la lama, le viti di montaggio e il meccanismo di taglio non siano usurate o danneggiate. Assicurarsi che tutti i dadi, i bulloni e le viti siano serrati per garantire che il robot sia in buone condizioni operative.
- Durante l'uso, in caso di vibrazioni anomale del robot premere il tasto "STOP" per l'arresto e scollegare la spina di alimentazione dalla presa elettrica.
- È assolutamente vietato l'uso e la ricarica del robot in ambienti esplosivi ed in ambienti infiammabili.
- Utilizzare solo caricabatteria e alimentatore fornito dal fornitore. L'uso improprio può causare scosse elettriche, surriscaldamento o perdita di liquidi corrosivi dalla batteria. In caso di fuoriuscita del liquido, la batteria deve essere lavata con acqua / neutralizzatore, in caso di contatti con gli occhi consultare un medico.

SEGNALI DI SICUREZZA

	Leggere attentamente le istruzioni per l'uso e comprenderne il significato prima di utilizzare la macchina.
	Non toccare la lama rotante, non introdurre le mani e i piedi sotto l'apparecchiatura quando è in moto. Attendere il completo arresto della lama e delle parti rotanti prima di accedervi.
	Non salire sulla macchina.
	Azionare il dispositivo di sicurezza prima di lavorare sulla macchina o sollevarla.
	Mantenere un'adeguata distanza di sicurezza dalla macchina durante il suo funzionamento. Durante il funzionamento del robot assicurarsi che nell'area operativa non vi siano persone (in particolare bambini, anziani o portatori di handicap) ed animali domestici. Tenere i bambini, gli animali domestici e le altre persone a distanza di sicurezza quando la macchina è in funzione. Per evitare tale rischio, si consiglia di programmare l'attività produttiva del robot in orari adeguati.
	Attenzione! Non pulire o lavare la macchina con getti d'acqua. Durante il funzionamento del robot assicurarsi che nell'area operativa non vi siano persone (in particolare bambini, anziani o portatori di handicap) ed animali domestici. Tenere i bambini, gli animali domestici e le altre persone a distanza di sicurezza quando la macchina è in funzione. Per evitare tale rischio, si consiglia di programmare l'attività produttiva del robot in orari adeguati.
	Utilizzare il robot solo con i modelli di alimentatore indicati nei "Dati Tecnici" nel capitolo "Informazioni Tecniche"

IT

INFORMAZIONI TECNICHE

DATI TECNICI

IT

Descrizione		Modello		
		B015DEZ		B020DEZ
KIT STAZIONE DI RICARICA AUTOMATICA		Optional	Si	Si
Massima superficie raccomandata che può essere rasata				
Capacità di lavoro (-20%(*))	**m²** (sq ')	**400** (4300')	**800** (8611')	**1000** (10763')
Caratteristiche				
Dimensioni (B x A x P)	mm	**453x296x220**		
Peso robot incl. batteria	kg	7,5		
Altezza taglio (Min-Max)	mm (**"**)	**25-70** (0,98-2,75")		
Diametro lama	mm (")	**180** (7,08 ")		
Velocità lama di taglio	RPM	4200		
Velocità di movimento	**Metri / Minuto**	**28** (91,8 ')		
Pendenza massima gestita e raccomandata (*)	%	45% ammissibile, in base alle condizioni del manto erboso ed agli accessori installati. 35% massima gestita e raccomandata. In condizioni del prato regolari. 20% in prossimità del bordo esterno o del filo.		
Temperatura ambientale di esercizio	Max °C	**ROBOT:** -10°(14 F.) (Min) +50° (122 F.) (Max) **CARICABATTERIA:** -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Max)	**STAZIONE DI RICARICA:** -10°(14 F.) (Min) +45° (113 F.) (Max)	**ROBOT:** -10°(14 F.) (Min) +50° (122 F.) (Max) **CARICABATTERIA:** -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Max) **STAZIONE DI RICARICA:** -10°(14 F.) (Min) +45°(113 F.) (Max)
Livello di potenza sonora misurata	dB(A)	59		
Grado di protezione all'acqua	IP	**ROBOT**: IPx5 **CARICABATTERIA**: IPx4	**STAZIONE DI RICARICA**: IPx4	**ROBOT**: IPx5 **CARICABATTERIA**: IPx4 **STAZIONE DI RICARICA**: IPx4
Caratteristiche elettriche				
Alimentatore (per batteria al litio)		SOY-2940230 Ingresso: 100-240 V~; 1.8A; 50/60Hz; Classe 1 Uscita: 29.4V ; ⎓; 2.3A - Codice alternativo - Mean Well OWA-60E-30ZCT Ingresso: 100-240 V~; 1.2A; 50/60 Hz; Classe 2 Uscita: 29.4V ⎓ ; 2.0A		
Tipo di accumulatori e di ricarica				
Batteria Ricaricabile Litio-Ione (tensione nominale)		25.9V - 5.0 Ah		
Durata media della ricarica	hh:mm	2:30	2:00	2:00
Durata media di lavoro dopo un ciclo di ricarica completo (*)	hh:mm	03:00	04:00	04:00

(*) In base alle condizioni dell'erba, del manto erboso e della complessità dell'area di taglio.

Frequenze				
Trasmettitore per guida robot		Banda di frequenza di lavoro (Hz) 500 - 60000 Potenza massima a radio-frequenza (dBm) < 10		
Bluetooth		Banda di frequenza di lavoro (MHz) 2402 - 2480 Potenza massima a radio-frequenza (dBm) < 14		
GSM		Banda di frequenza di lavoro (MHz) 850/900/1800/1900 Potenza massima a radio-frequenza (dBm) < 33		
Dotazioni / Accessori / Funzionalità				
Zone Gestite compreso la principale		1	4	4
Sensore pioggia		di serie		
Eco Mode - Autoprogrammazione (brevettato)		di serie		
Modulo Connect (GPS, GPRS)		NO		Optional
Metodo di rientro alla stazione di ricarica		-	“V-Meter” - “sul filo”	“V-Meter” - “sul filo”
Lunghezza massima filo (indicativa, calcolata sulla base di un perimetro regolare)	**m** (')	-	600 (1968')	600 (1968')

(*) In base alle condizioni dell’erba, del manto erboso e della complessità dell'area di taglio.

IT

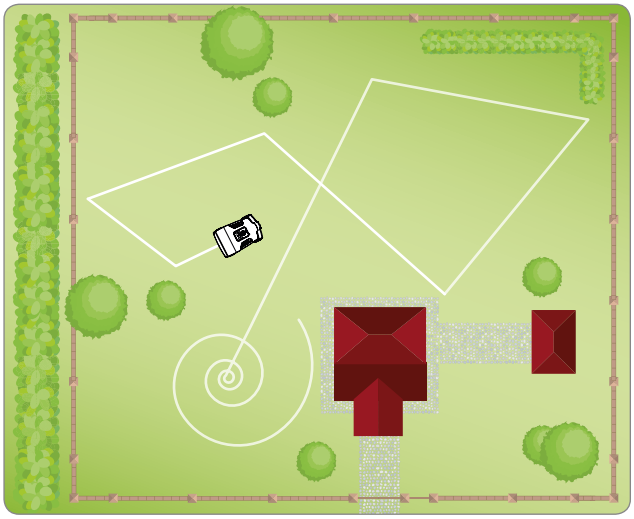
DESCRIZIONE GENERALE APPARECCHIATURA

L’apparecchiatura è un robot progettato e costruito per rasare automaticamente l’erba di giardini e prati di abitazioni in qualunque ora del giorno e della notte. E’ piccola, compatta, silenziosa, e facilmente trasportabile.

In fase di esercizio, il robot effettua la rasatura dell’area delimitata da pavimentazioni e/o da barriere (staccionate, muri, ecc.).

Quando il robot rileva la mancanza di erba o incontra un ostacolo cambia traiettoria in modo casuale e riparte nella nuova direzione.

In base al principio di funzionamento random, il robot effettua la rasatura automatica e completa del prato delimitato (vedi figura).



Il robot è in grado di riconoscere la presenza di erba più alta e/o più folta in una zona del giardino ed azionare automaticamente, se lo ritiene necessario, il movimento a spirale per una perfetta rifinitura di taglio del prato.

La superficie di prato che il robot può rasare dipende da una serie di fattori:

- modello del robot e batterie installate;
- caratteristiche dell’area (perimetri irregolari, superficie non uniforme, frazionamento dell’area, ecc.);
- caratteristiche del prato (tipo e altezza dell’erba, umidità, ecc.);
- condizioni della lama (con affilatura efficiente, priva di residui e incrostazioni, ecc).

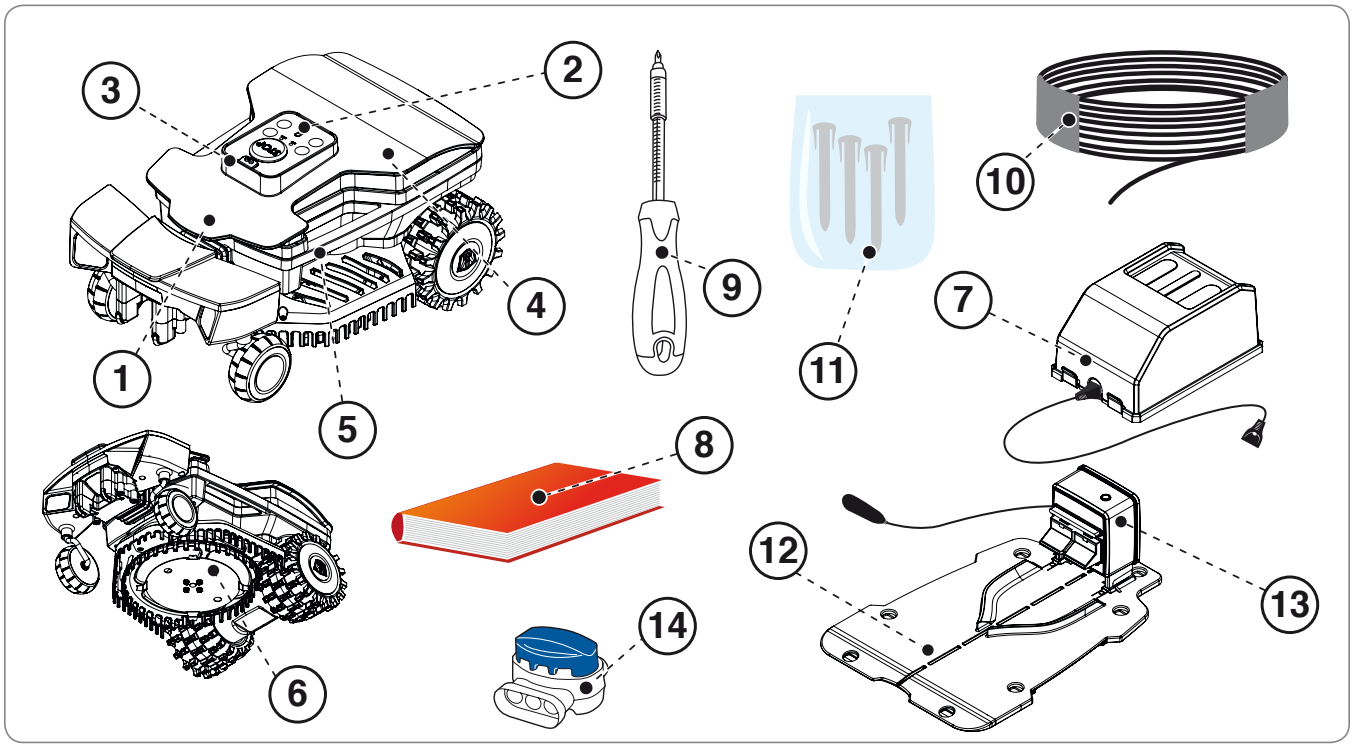
ORGANI PRINCIPALI

MODELLO		B015DEZ	B020DEZ
Versione		A	A
①	Robot	√	√
②	Tastiera comandi	√	√
③	Sensore pioggia	√	√
④	Batteria	√	√
⑤	Manico	√	√
⑥	Lama di taglio	√	√
⑦	Alimentatore	√	√
⑧	Manuale d'uso	√	√
⑨	Chiave per la regolazione dell'altezza di taglio	√	√
	KIT ⑩ ⑪ ⑫ ⑬ ⑭	Optional	√

Importante

In alcune configurazioni commerciali il Kit stazione di ricarica automatica può essere venduto separatamente.

KIT STAZIONE DI RICARICA AUTOMATICA		
⑩	Matassa di filo	50m
⑪	Chiodi	40
⑫	Stazione di ricarica	√
⑬	Trasmettitore	√
⑭	Giunto per filo	Optional



INSTALLAZIONE

IMBALLO E DISIMBALLO

L'apparecchiatura viene consegnata opportunamente imballata. In fase di disimballo, estrarla con cautela e controllare l'integrità dei componenti.

Cautela - Avvertenza

Tenere lontani dai neonati e dai bambini piccoli le pellicole e i contenitori di plastica, c'è pericolo di soffocamento!

Importante

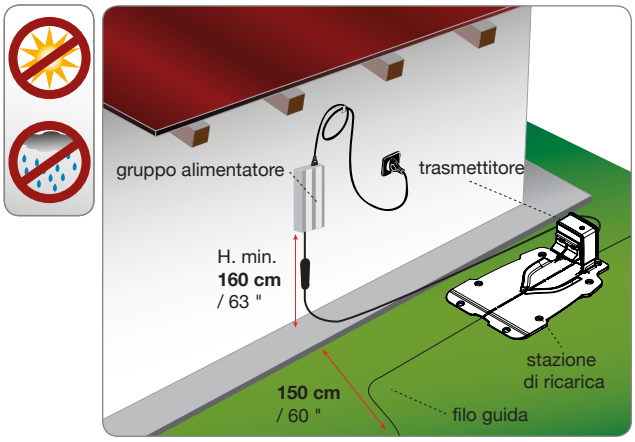
Conservare il materiale di imballo per utilizzi successivi.

PIANIFICAZIONE E INSTALLAZIONE IMPIANTO

L'installazione del robot non comporta interventi di difficile esecuzione, ma richiede un minimo di pianificazione preliminare in modo da definire la zona migliore per installare il gruppo alimentatore.

Posizionare il gruppo alimentatore di corrente in una zona di facile accesso.

- L'alimentatore deve essere in una posizione areata, al riparo dagli agenti atmosferici e dalla luce diretta del sole.
- L'alimentatore non deve essere in contatto diretto con il suolo o con ambienti umidi.



Cautela - Avvertenza

Posizionare l'alimentatore in una zona non accessibile ai bambini.

Cautela - Avvertenza

Per poter effettuare l'allacciamento elettrico, è necessario che in prossimità della zona di installazione sia stata predisposta una presa di corrente. Assicurarsi che l'allacciamento alla rete di alimentazione sia conforme alle leggi vigenti in materia. Per operare in completa sicurezza l'impianto elettrico, a cui viene collegato l'alimentatore, deve essere munito di un impianto di terra correttamente funzionante. Il circuito fornito deve essere protetto da un interruttore differenziale (RCD) con una corrente di attivazione non superiore a 30 mA.

Cautela - Avvertenza

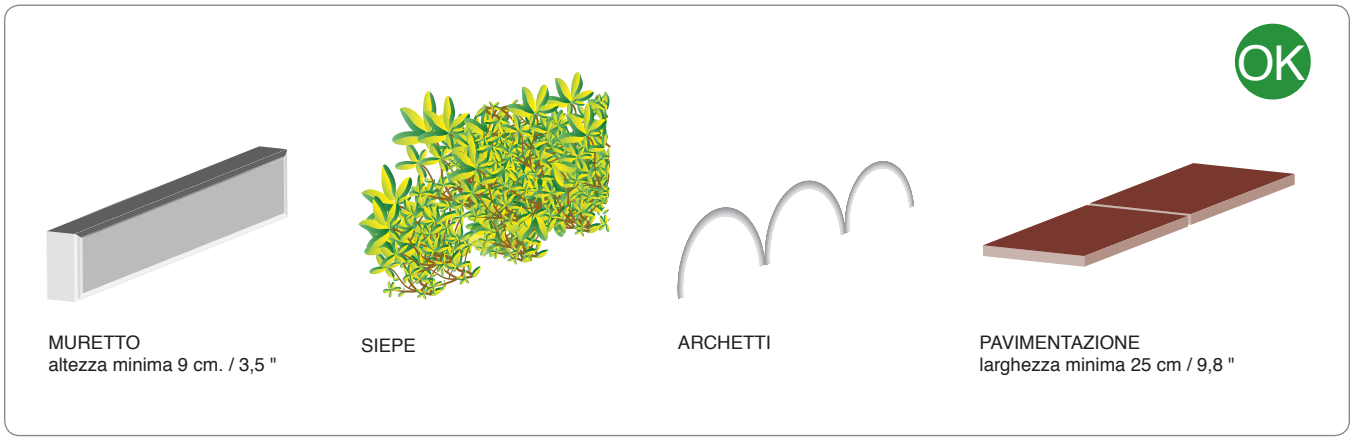
Fare in modo che l'accesso all'alimentatore sia consentito solo alle persone autorizzate.

Preparazione del prato da rasare

1. Verificare che il prato da rasare sia uniforme e privo di buche, sassi o altri ostacoli. In caso contrario effettuare le necessarie operazioni di bonifica. Qualora non sia possibile eliminare alcuni ostacoli, è necessario proteggere le zone interessate in modo adeguato.

2. Verificare che tutte le zone del prato non superino le pendenze ammissibili (vedi “Dati tecnici”)

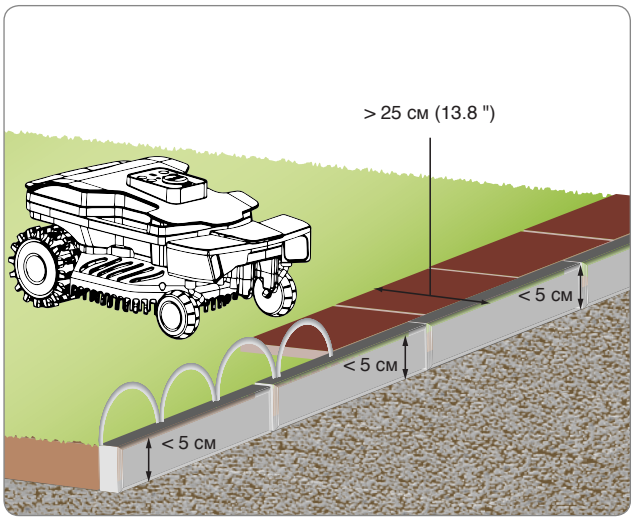
   Il robot si muove liberamente all’interno del prato grazie a dei sensori che riconoscono la presenza del manto erboso. Il giardino deve essere opportunamente controllato ed adeguato per far si che il robot abbia lo spazio necessario per riconoscere la mancanze di erba. Rispettare con accuratezza i punti sotto riportati per un corretto uso in sicurezza del robot.



Tipi di delimitazioni/protezioni che possono essere utilizzate per una corretta circoscrizione dell’area di lavoro del robot.

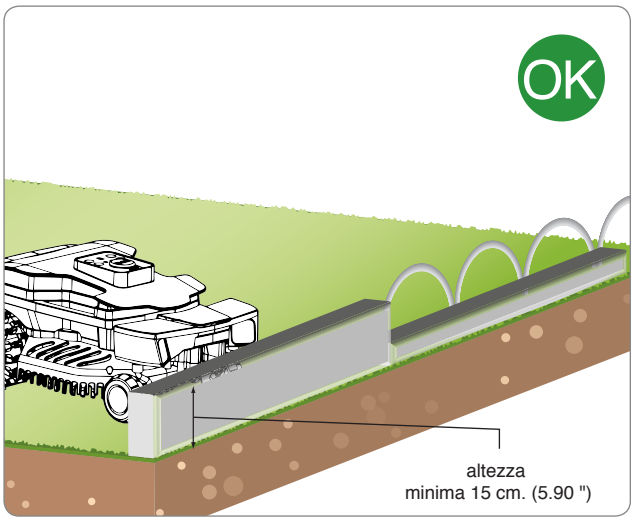
Pavimentazione

Il robot necessita di una pavimentazione di almeno 25 cm per fermarsi in sicurezza e cambiare direzione.



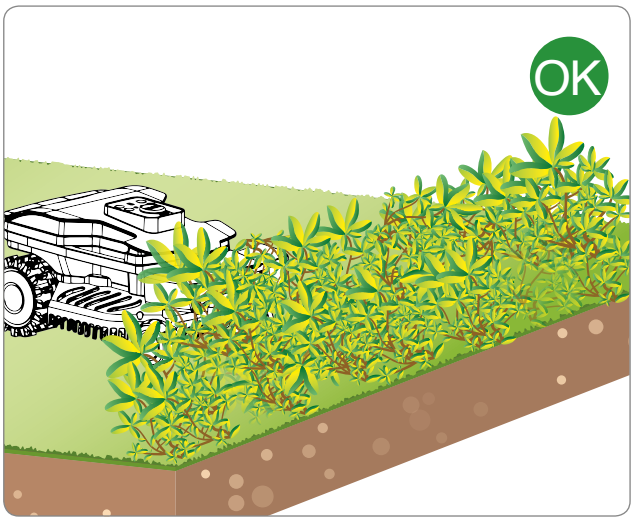
Muretto

Muretto perimetrale che delimita l’area di lavoro di altezza sempre maggiore di 15 cm. (5.90"). In caso di muretti di altezza inferiore proteggere l’area con archetti o con adeguata pavimentazione.



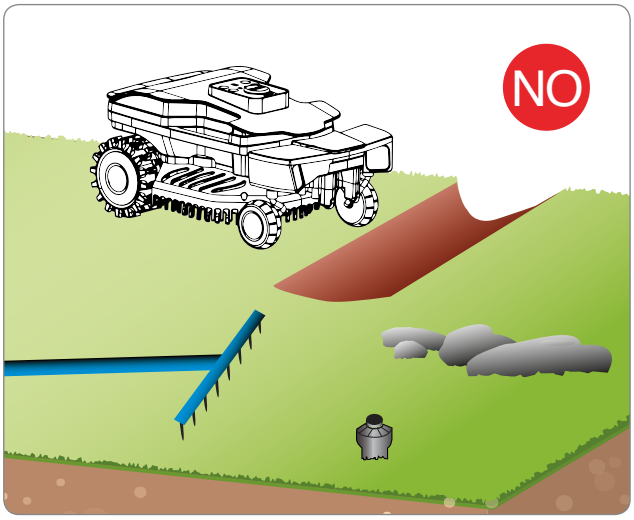
Siepe

L'area di lavoro può essere altresì efficacemente delimitata da siepi.



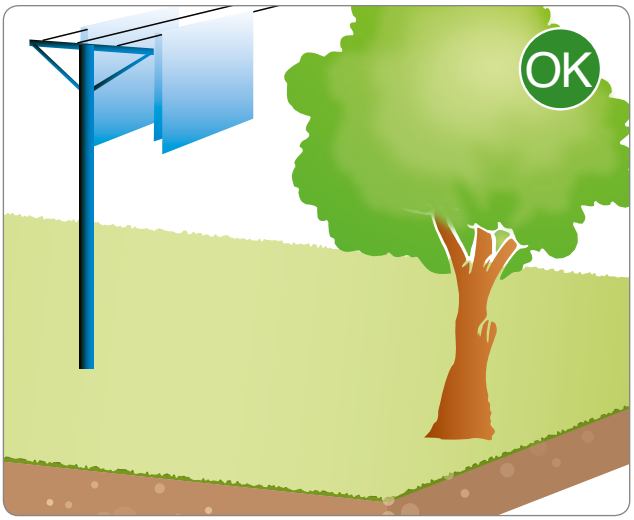
Buca

L'area di lavoro non può essere delimitata da fossati o buche che non dovranno essere presenti neppure all'interno dell'area erbosa da rasare. Prima della messa in funzione del robot controllare che sul prato non siano presenti oggetti come giocattoli, piccole pietre, rami o irrigatori che fuoriescono dal terreno che potrebbero impedire un corretto funzionamento o il danneggiamento della lama.



Ostacoli e protezioni

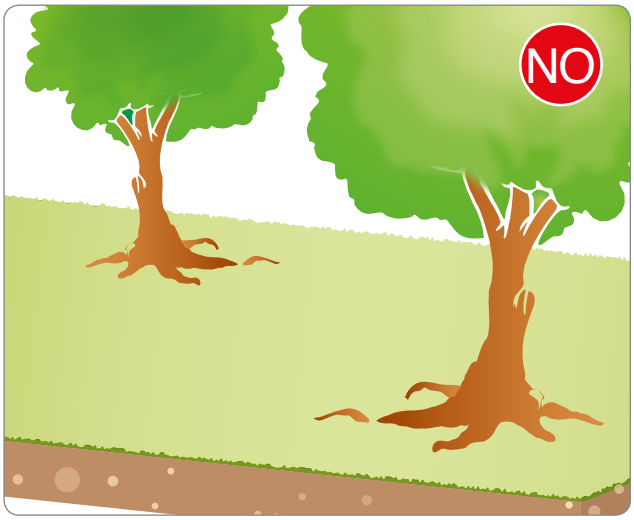
Le illustrazioni raffigurano un esempio di elementi interni e periferici all'area di lavoro corretta. Dove si presentassero elementi come radici o fili scoperti è necessario delimitare il perimetro di tali elementi con pavimentazione, muretti o barriere al fine di evitare il malfunzionamento del robot. Non è necessario delimitare elementi (alberi, pali, ecc.) che non creano impedimento al normale funzionamento del robot.





Radici

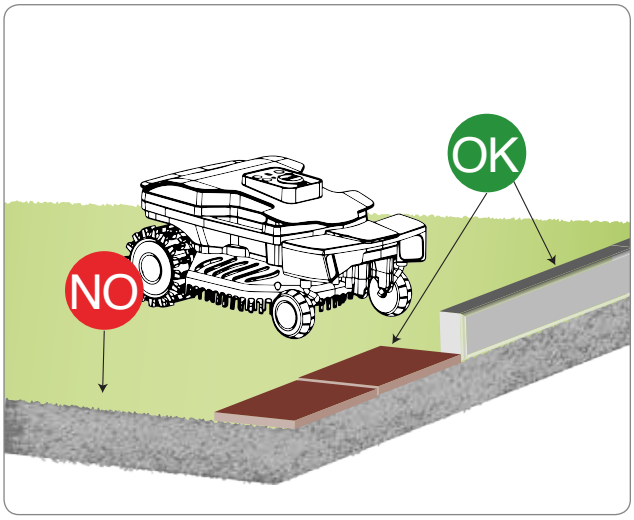
Evitare assolutamente di lasciare all'interno dell'area di lavoro zone non delimitate da barriere che impediscano al robot il buon funzionamento (radici, tubature esterne, attrezzi da lavoro, ecc.).



Brecciolino

Pericolo - Attenzione

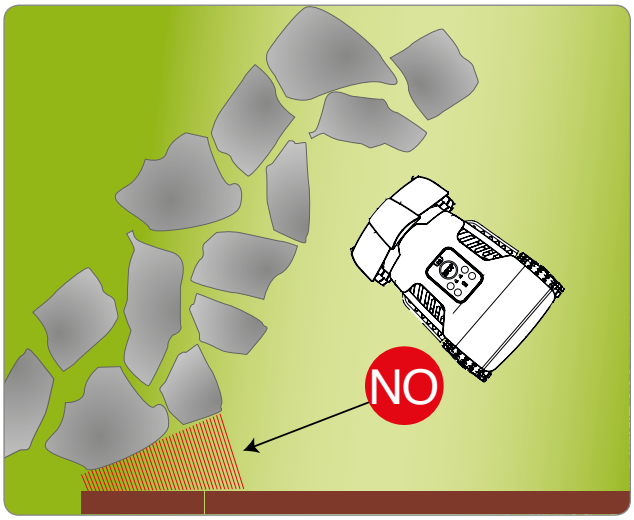
La presenza di fogliame che delimita il prato potrebbe non essere riconosciuto correttamente dal robot. Proteggere la zona di prato con altre delimitazioni



Angolo acuto

Pericolo - Attenzione

Nelle zone di prato che finiscono con una zona molto stretta come mostrata in figura, il robot non è in grado di muoversi agevolmente. Escludere la zona di prato perché ne causerebbe l'uscita del robot.



PENDENZE

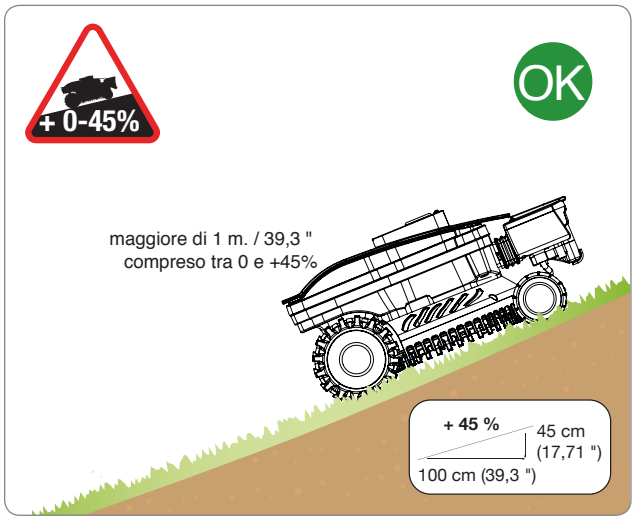
Verificare che tutte le zone del prato non superino le pendenze ammissibili (vedi “Dati tecnici”).
Le zone che presentano pendenze superiori o con caratteristiche non compatibili con il corretto funzionamento del robot (vedi punti seguenti) non possono essere rasate. Nel caso di pendenze superiori è necessario delimitarle.

Importante

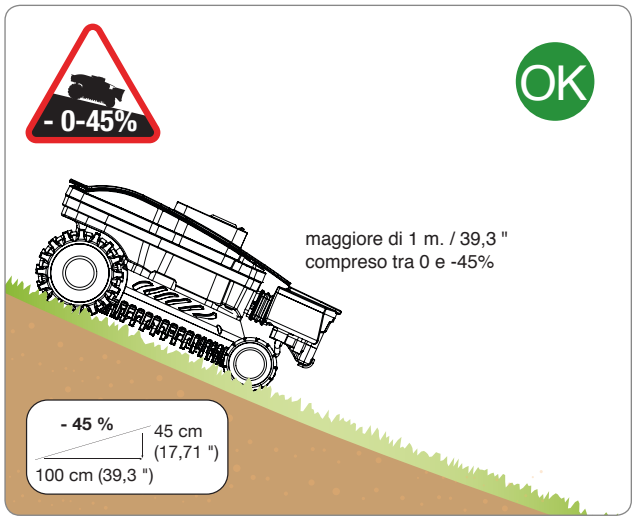
I sensori di cui è dotato il robot gli consentono di riconoscere pendenze non affrontabili e comportano una sua inversione di marcia al fine di evitare ribaltamenti o malfunzionamenti. Nonostante ciò, ad ulteriore salvaguardia del robot stesso, è necessario delimitare le zone che presentino pendenze non affrontabili. Nel caso di pendenza al limite delle specifiche è consigliabile controllare il robot durante i primi utilizzi.

IT

SALITA



DISCESA



Il robot è in grado di affrontare dislivelli con inclinazione sino a 45% purché degradino in una distanza superiore al metro.

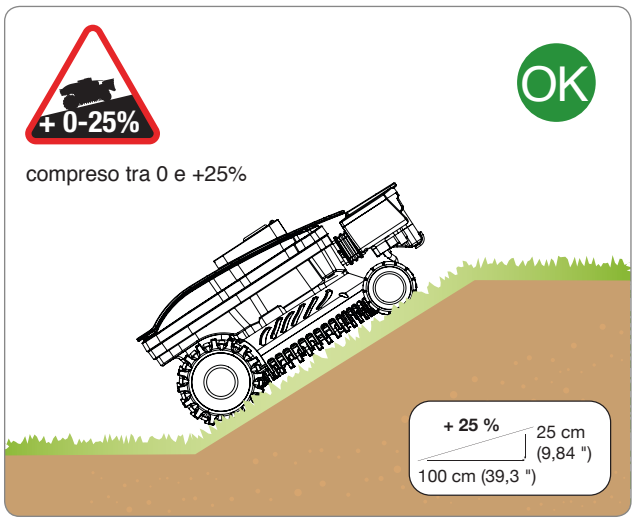
PENDENZE RIPIDE

In caso di cambio di pendenza repentino (superiore a 25%) il sistema di sicurezza del robot lo interpreta come una situazione non normale e quindi inverte la direzione di marcia per riportare il robot in sicurezza continuando a rasare il prato.
Viene interpretato come cambio di pendenza anche la presenza di alberi con il fusto che sale graduatamente dal terreno o pietre poste a delimitazione di aiuole che degradino dolcemente sul manto erboso.

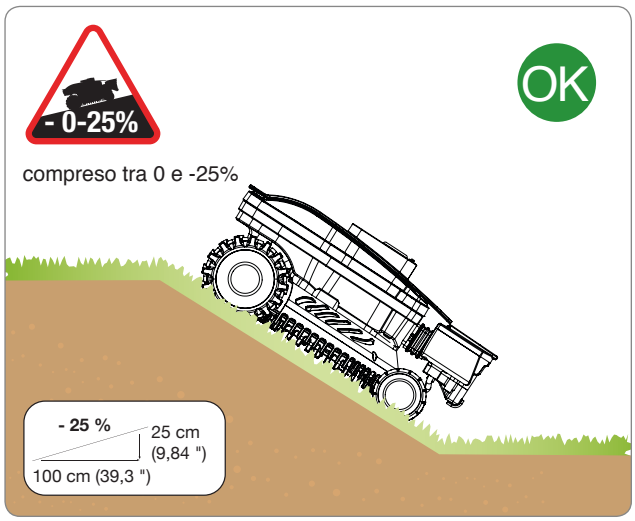
Importante

Nel caso di pendenza al limite delle specifiche è consigliabile controllare il robot durante i primi utilizzi.

SALITA



DISCESA



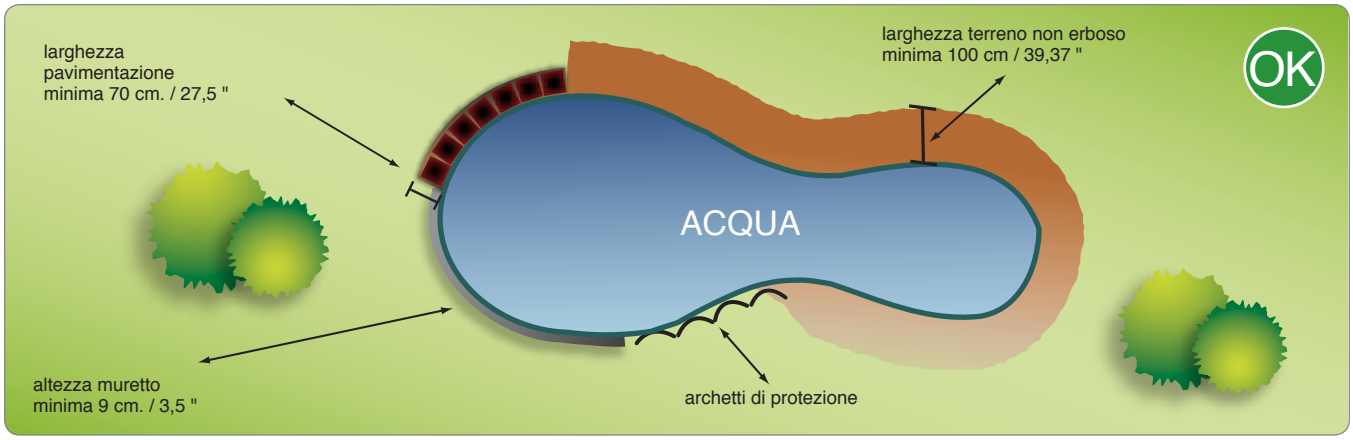
Il robot è in grado di affrontare dislivelli con inclinazione sino a 25% nel caso in cui degradino in maniera repentina.

Importante

Le zone che presentano pendenze superiori a quelle ammissibili non possono essere rasate con il robot.

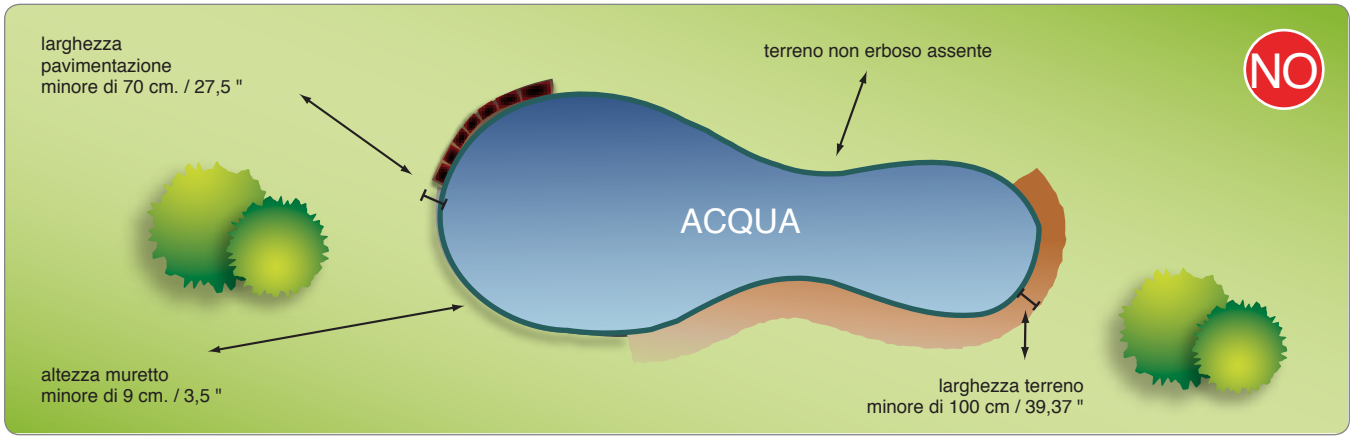
POSSIBILI ELEMENTI INTERNI ALL'AREA DI LAVORO E RELATIVE DISTANZE DI SICUREZZA

SISTEMAZIONE PISCINA ADEGUATA



La figura sopra rappresenta un'area di lavoro correttamente delimitata per un ottimo funzionamento del robot.

SISTEMAZIONE PISCINA NON ADEGUATA



La figura sopra rappresenta un'area di lavoro dove le zone operative del robot non sono state correttamente delimitate impedendo il regolare funzionamento del robot.

REGOLAZIONI

RACCOMANDAZIONI PER LE REGOLAZIONI

Importante

L'utilizzatore deve effettuare le regolazioni secondo le procedure descritte nel manuale. Non effettuare alcun tipo di regolazione non espressamente indicata nel manuale. Eventuali regolazioni straordinarie, non espressamente indicate nel manuale, devono essere effettuate solo dal personale dei Centri di Assistenza Autorizzati del Costruttore.

REGOLAZIONE ALTEZZA TAGLIO

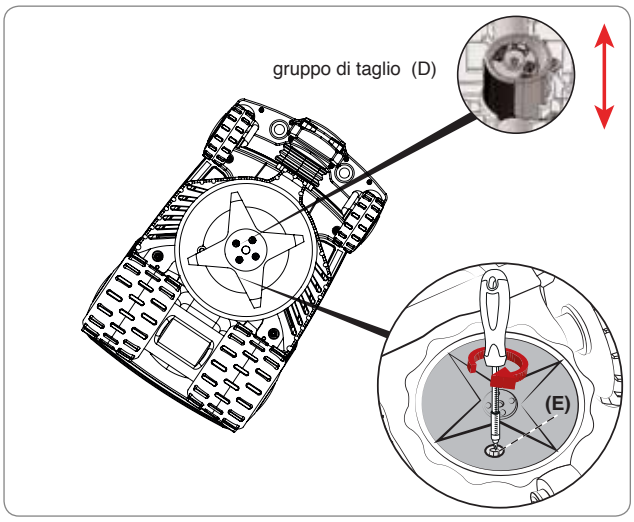
IT

Prima di impostare l'altezza di taglio della lama, assicurarsi che il robot sia arrestato in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot").

Importante

Usare guanti di protezione per evitare pericoli di taglio alle mani.

1. Capovolgere il robot e appoggiarlo in modo da non rovinare il cofano di copertura.
2. Ruotare con l'apposita chiave la staffa (E) in senso orario.
3. Sollevare o abbassare il gruppo taglio (D) per definire l'altezza di taglio voluta. Il valore è rilevabile attraverso la scala graduata posizionata sulla chiave in dotazione.



Importante

Non utilizzare il robot per rasare erba con un'altezza superiore a 1 cm (0,40 ") rispetto alla lama di taglio. Ridurre l'altezza di taglio in modo graduale. Si consiglia di ridurre l'altezza meno di 1 cm (0,40 ") ogni 1÷2 giorni fino a raggiungere l'altezza ideale.

4. Al completamento della regolazione, ruotare in senso antiorario la staffa (E).
5. Capovolgere il robot in posizione di esercizio.

USO E FUNZIONAMENTO SENZA IL KIT STAZIONE DI RICARICA AUTOMATICA

OBBLIGHI PER L'USO

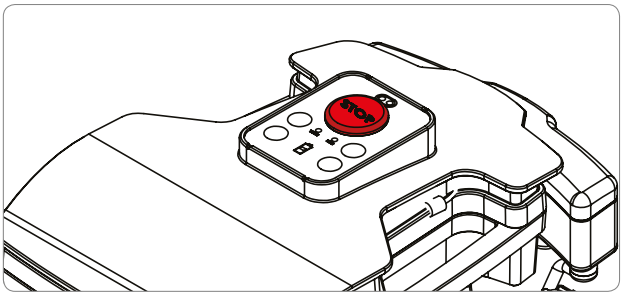
Importante

- **Prima del primo impiego del robot leggete attentamente il manuale e assicuratevi di averlo compreso completamente, in particolare di aver capito tutte le informazioni che riguardano la sicurezza.**
- **Attuare solo gli usi previsti dal costruttore e non manomettere alcun dispositivo per ottenere prestazioni diverse da quelle operative.**
- **Evitare di utilizzare il robot e le sue unità periferiche in condizioni meteorologiche avverse, in particolare quando vi è il rischio di fulmini.**

IT

DESCRIZIONE PANNELLO COMANDI E PANORAMICA DEI MENU

L'illustrazione raffigura la posizione e la funzione dei comandi a bordo macchina.



STOP

STOP.
Premere per arrestare il rasaerba in sicurezza. Utilizzare in caso di pericolo immediato e per eseguire le operazioni di manutenzione del robot.



ON / OFF

Premere per accendere o spengere il robot.

AUTO

Attiva o disattiva la partenza ad un orario prestabilito (impostabile da App).

Tendondo premuto, si ritarda la partenza di 1 ora ogni 3 secondi di pressione (il robot emette un suono per ogni ora di ritardo impostata).

AUTO

Spento: funzione di partenza programmata disabilitata
Acceso fisso: funzione di partenza programmata attivata
Lampeggiante: il numero di lampeggi indica quante ore sono state impostate per la partenza ritardata.

BATTERY

Livello di carica della batteria.

ALERT

Errore di funzionamento. Consultare il capitolo "RICERCA GUASTI"

START / PAUSE

Premere per avviare un ciclo di lavoro manuale. Se la batteria è sufficientemente carica ed il led AUTO è spento il robot inizia un ciclo di lavoro.

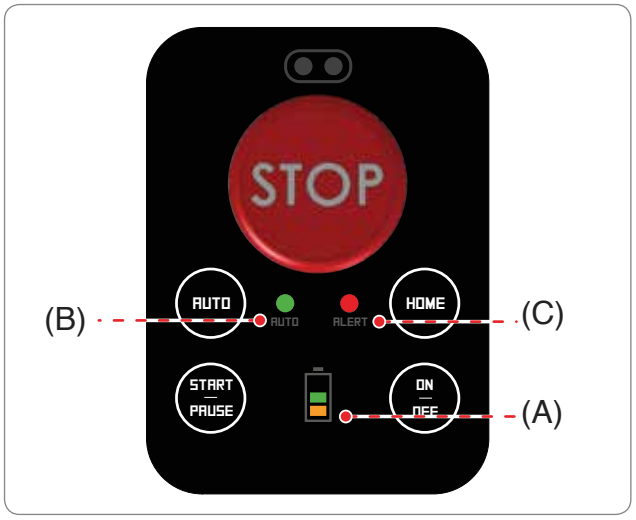
HOME

Non utilizzato in assenza del Kit stazione di ricarica automatico.

SIGNIFICATO COMBINAZIONI LED

ROBOT IN FUNZIONE

A. BATTERY:	Robot in funzione
	Livello batteria scarica
	Lampeggio lento: modalità stand-by in attesa inizio ciclo impostato/partenza ritardata.
C. ALERT:	Consulta il capitolo "GUASTI, CAUSE E RIMEDI" per una spiegazione dettagliata dei rimedi.



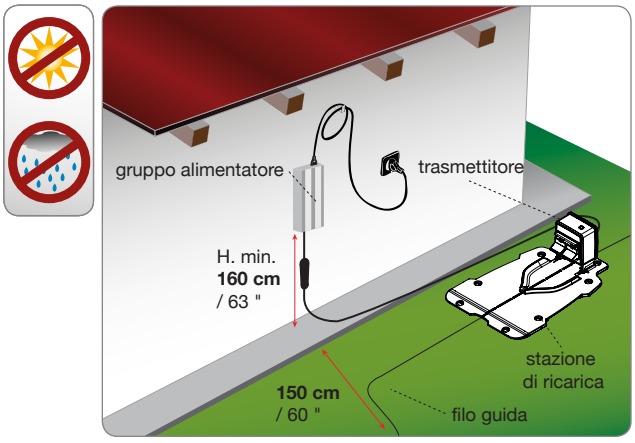
ROBOT IN RICARICA

A. BATTERY:	Carica completata.
	In carica.

IT

MESSA IN SERVIZIO

1. Verificare che il manto erboso del prato da rasare abbia un'altezza compatibile con il corretto funzionamento del robot (vedi caratteristiche tecniche).
2. Regolare l'altezza di taglio desiderata (vedi regolazione altezza taglio).
3. Verificare che l'area di lavoro sia stata correttamente delimitata e non presenti intralci al regolare funzionamento del robot come indicato nella sezione "Preparazione e delimitazione aree di lavoro" e seguenti.
4. Posizionare il robot sul punto di ricarica.
5. A connessione avvenuta il robot si accende automaticamente per mostrare il livello di carica delle batterie. (vedi "significato combinazione Led").



6. A carica terminata, disconnettere il robot e premere il Tasto "OFF/ON". Le batterie, alla prima ricarica, devono rimanere collegate almeno 4 ore.
7. Posizionare il robot all'interno del manto erboso in una zona con presenza di erba ad almeno 1 m (40,00 ") di distanza da qualsiasi ostacolo.
8. Premere il tasto "OFF/ON" ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.
9. Premere il tasto "START/PAUSE" per avviare il robot.

Una volta che il robot si è arrestato per i motivi descritti nel capitolo "Arresto del robot", arrestare in sicurezza e posizionare nuovamente il robot nella zona del punto di ricarica.

Importante

Per una miglior qualità di taglio non avviare il robot in caso di pioggia. Il miglior risultato sia ha nelle ore centrali del giorno.

MESSA IN SERVIZIO TRAMITE APP

Il robot ha un dispositivo Bluetooth incorporato per programmarlo e controllarlo dallo smartphone.

Scaricare l'applicazione da Google Play o Apple Store con il vostro smartphone o tablet. Avviate l'applicazione e seguite la procedura guidata di abbinamento per connettersi al robot.

Il codice PIN di primo accesso è impostato di fabbrica a "0000", modificate prima possibile il PIN per rendere il robot sicuro.

L'applicazione permette di:

- Avviare e arrestare il robot.
- Impostare la configurazione del tasto "AUTO" per programmare l'orario di lavoro.
- Guidare il robot durante il taglio.
- Modificare lo stato dei sensori.
- Visualizzare lo stato, gli alert ed eventuali errori del robot.

MESSA IN SERVIZIO CON PARTENZA PROGRAMMATA/RITARDATA

Se necessario è possibile accendere e avviare il robot ad un orario impostato.

Solo al primo uso è necessario configurare il tasto "AUTO" tramite APP.

- Premere il tasto "ON/OFF"
- Avviare l'applicazione dal vostro smartphone per accedere alla programmazione del tasto "AUTO".
- impostare l'orario di lavoro e salvare la configurazione.
- uscire dall'APP per avviare il robot tramite tastiera o utilizzare l'APP per l'avvio programmato.

Per avviare il robot tramite tastiera, premere il tasto "ON/OFF" se il robot è spento ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.

Premere brevemente il tasto "AUTO" per attivare la relativa configurazione impostata.

Tenendo premuto il tasto "AUTO", si attiva la partenza ritardata: ogni 3 secondi di pressione si ritarda la partenza di 1 ora. Il robot emette un suono ad ogni ora di ritardo impostata.

Il led verde "AUTO" acceso fisso indica che è attiva la partenza programmata. Lampeggia se è attiva la partenza ritardata; il numero di lampeggi corrisponde alle ore di ritardo impostate.

Premere il tasto "START/PAUSE", Il robot entrerà in standby per poi iniziare il ciclo di lavoro all'orario prestabilito.

Importante

In caso di errore spengere tenendo premuto il tasto "OFF/ON" e procedere nuovamente con la sequenza di avvio.

ARRESTO IN SICUREZZA DEL ROBOT

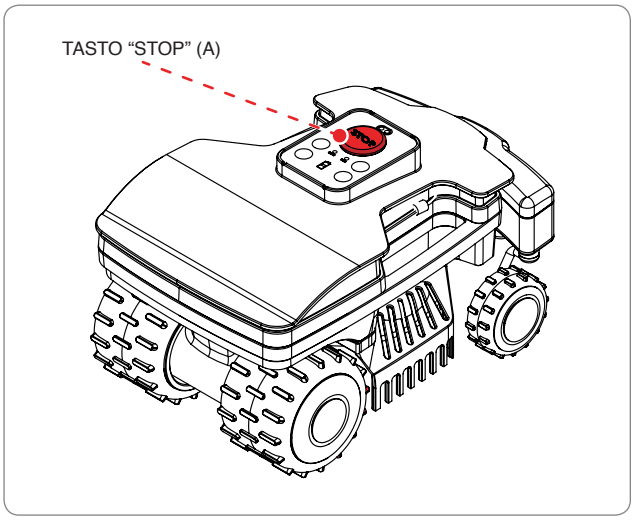
Durante l'uso del robot può essere necessario arrestare il robot. In condizioni normali il robot si arresta con il tasto "OFF". In caso di pericolo o per effettuare la manutenzione è necessario arrestarlo in condizioni di sicurezza per evitare il pericolo di avviamento imprevisto della lama. Premere il tasto "STOP" per arrestare il robot. Scollega la spina di alimentazione dalla presa elettrica.

Importante

L'arresto del robot in condizioni di sicurezza è necessario per poter effettuare interventi di manutenzione e riparazione (ad esempio: sostituzione lama, operazioni di pulizia, ecc.).

Per avviare il robot procedere nel modo indicato:

- posizionare il robot all'interno dell'area di taglio;
- Premere il tasto di accensione "ON/OFF" ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.
- Premere il tasto START/PAUSE per avviare il ciclo di lavoro.



ARRESTO DEL ROBOT

Il robot si arresta automaticamente quando si verificano le condizioni elencate:

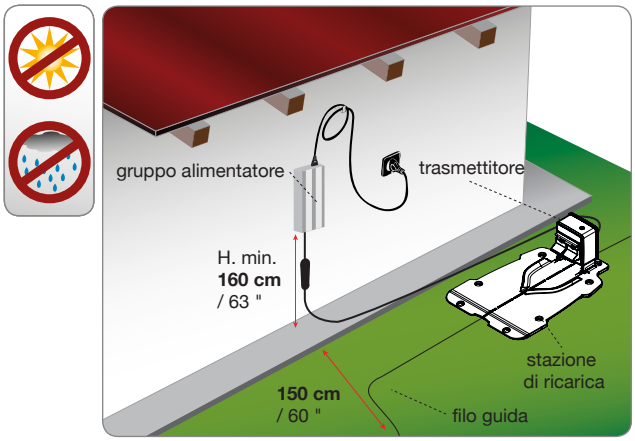
- **Prato rasato**: Il sensore ha rilevato il prato rasato e quindi non è necessario rasare ulteriormente il prato. Caricare le batterie ed avviare nuovamente il robot dopo uno o due giorni in base alla crescita dell'erba.
- **Erba Assente**: i sensori di riconoscimento erba non hanno rilevato la presenza di erba per un periodo prolungato. Il led alert mostra due lampeggi.
- **Batterie scariche**: le batterie hanno esaurito la loro capacità di lavoro.

In caso di lampeggio del Led ALERT collegarsi con l'APP per vedere l'errore in dettaglio.

PIANIFICAZIONE E INSTALLAZIONE KIT STAZIONE DI RICARICA AUTOMATICA

L'installazione del robot non comporta interventi di difficile esecuzione, ma richiede un minimo di pianificazione preliminare in modo da definire la zona migliore per installare la stazione di ricarica, l'alimentatore e per tracciare il percorso del filo guida.

- La stazione di ricarica deve essere posizionata al bordo del prato preferibilmente nella zona di dimensioni maggiori e dalla quale siano facilmente raggiungibili eventuali altre zone di prato. L'area dove è installata la stazione di ricarica è in seguito definita "Area Principale".



IT

Cautela - Avvertenza

Posizionare l'alimentatore in una zona non accessibile ai bambini. Ad esempio ad un'altezza maggiore di 160 cm. (63 ").

Cautela - Avvertenza

Fare in modo che l'accesso all'alimentatore sia consentito solo alle persone autorizzate.

Cautela - Avvertenza

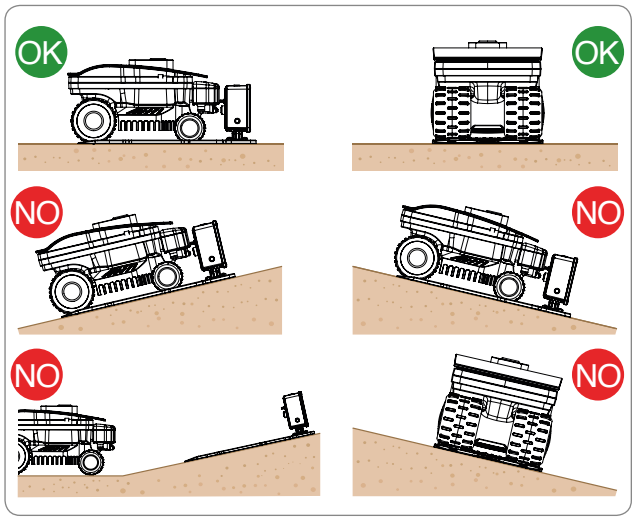
Per poter effettuare l'allacciamento elettrico, è necessario che in prossimità della zona di installazione sia stata predisposta una presa di corrente. Assicurarsi che l'allacciamento alla rete di alimentazione sia conforme alle leggi vigenti in materia. Per operare in completa sicurezza l'impianto elettrico, a cui viene collegato l'alimentatore, deve essere munito di un impianto di terra correttamente funzionante. Il circuito fornito deve essere protetto da un interruttore differenziale (RCD) con una corrente di attivazione non superiore a 30 mA.

Importante

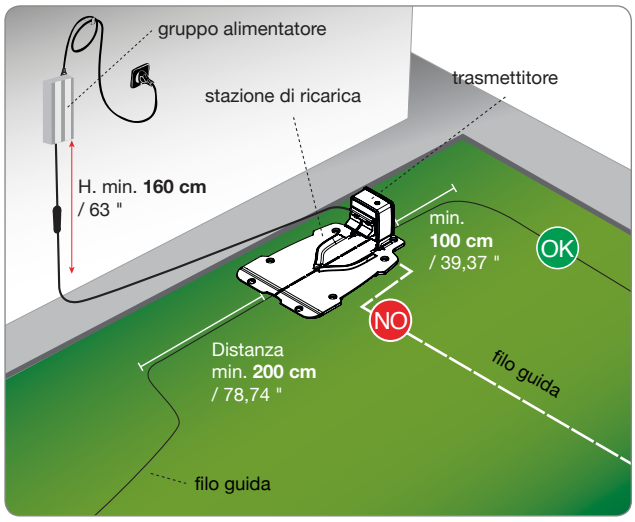
É consigliabile installare il gruppo in un armadio per componenti elettrici (da esterno o da interno), dotato di chiusura a chiave e ben areato per mantenere un corretto ricircolo d'aria.

- Al termine di ogni ciclo di lavoro il robot deve poter trovare facilmente la stazione di ricarica, la quale sarà il punto di partenza per un nuovo ciclo di lavoro e per il raggiungimento di eventuali altre zone di lavoro, in seguito definite "Aree Secondarie".
- Posizionare la stazione di ricarica rispettando le seguenti regole:
  - zona pianeggiante;
  - terreno compatto stabile ed in grado di garantire un buon drenaggio;
  - preferibilmente nella zona di prato di dimensioni maggiori;
  - accertarsi che gli eventuali irrigatori non dirigano il getto d'acqua all'interno della stazione di ricarica;
  - Il lato di ingresso della stazione di ricarica deve essere posizionato come in figura per permettere al robot di rientrarvi seguendo il filo guida in senso orario;
  - prima della base ci devono essere 200 cm (78,74 ") rettilinei;
  - eventuali barre o cordoli in metallo di separazione del prato in prossimità della base possono creare interferenze al segnale. Posizionare la base in un lato diverso del giardino o distanziare la base del cordolo. Rivolgersi al Servizio Assistenza del Costruttore o ad uno dei centri autorizzati per maggiori informazioni.
- La stazione di ricarica deve essere ben fissata a terra. Evitare che di fronte alla base si formi uno scalino di ingresso eventualmente posizionando al suo ingresso un piccolo tappetino di finta erba per compensare lo scalino di ingresso. In alternativa rimuovere parzialmente il manto erboso ed installare la base a filo d'erba.
- La stazione di ricarica è collegata all'alimentatore tramite un cordone che deve allontanarsi dalla stazione di ricarica dal lato esterno dell'area di taglio.

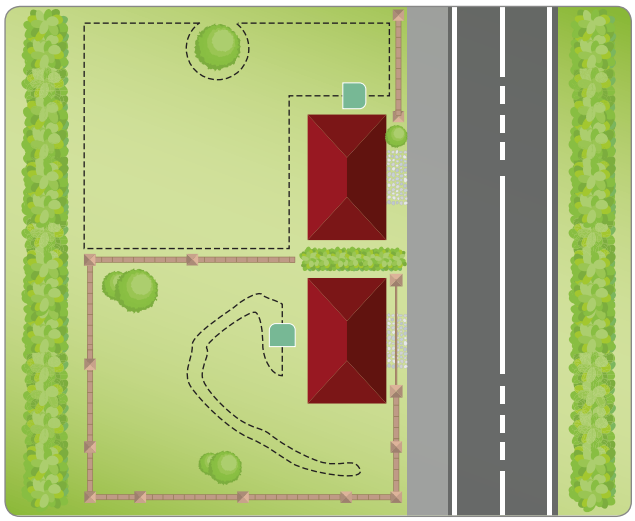
- Posizionare l'alimentatore rispettando le seguenti regole:
  - in una zona areata al riparo dagli agenti atmosferici e dalla luce diretta del sole,
  - preferibilmente all'interno dell'abitazione, di un garage o di un rimessaggio,
  - se posizionato all'esterno non deve essere esposto al sole diretto e all'acqua: è quindi necessario proteggerlo all'interno di una scatola ventilata. Non deve essere posizionato al contatto diretto con il suolo o con ambienti umidi,
  - posizionarlo all'esterno del prato e non all'interno,
  - distendere il cordone in eccesso che dalla stazione di ricarica raggiunge l'alimentatore. Non accorciare o allungare il cordone.



- Il tratto di filo in ingresso deve essere rettilineo e perpendicolarmente allineato alla stazione di ricarica per almeno 200 cm (78,74 ") e il tratto in uscita deve allontanarsi dalla stazione di ricarica, questo consente al robot di entrare correttamente.



In caso di installazione del robot vicino ad un'area in cui è installato un altro robot (uguale o di un diverso produttore) si dovrà effettuare, in fase di installazione, una modifica al trasmettitore e ricevitore del robot in modo che le frequenze dei due robot non si disturbino a vicenda.
In questo caso contattare il centro assistenza più vicino.



Installazione stazione di ricarica e alimentatore

IT

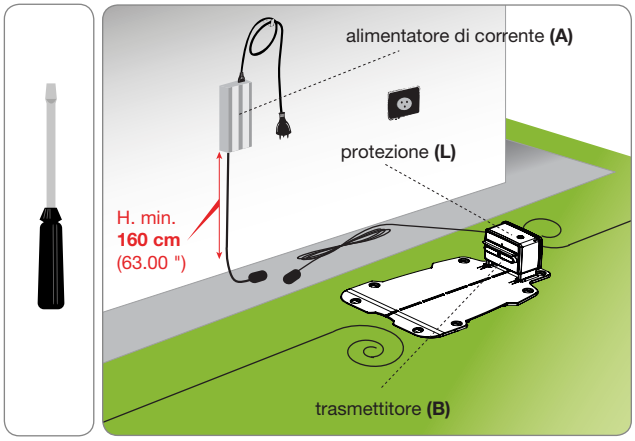
Cautela - Avvertenza

Prima di eseguire qualsiasi intervento disattivare l'alimentazione elettrica generale.

Posizionare l'alimentatore in una zona non accessibile ai bambini. Ad esempio ad un'altezza maggiore di 160 cm. (63.00 ").

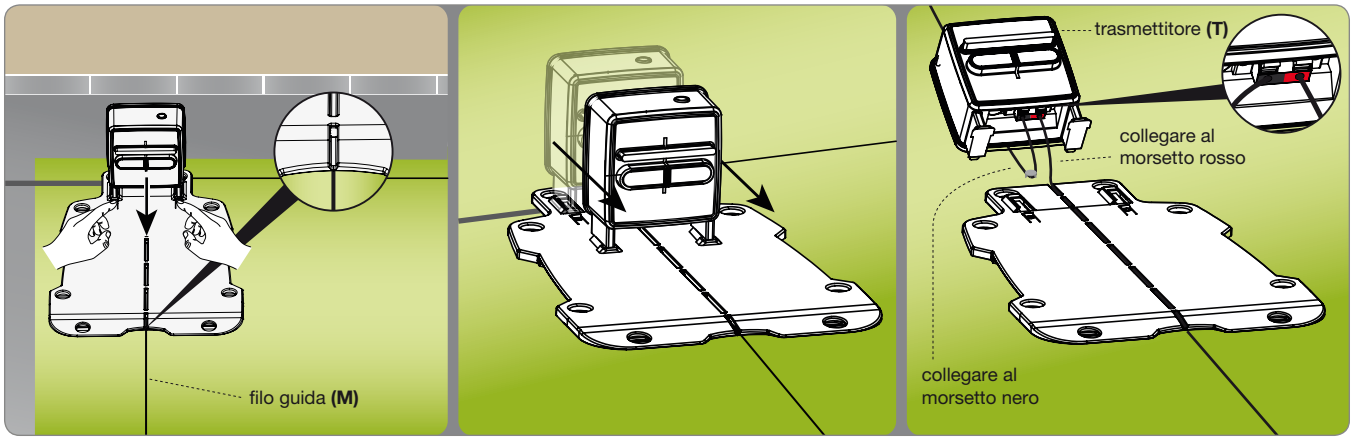
Il cavo che conduce alla stazione di ricarica non può essere accorciato o allungato, il cavo in eccesso deve essere avvolto a forma di 8 come mostrato in figura.

Il filo guida utilizzato per l'installazione non può essere inferiore a 50m, contattare il centro di assistenza più vicino.

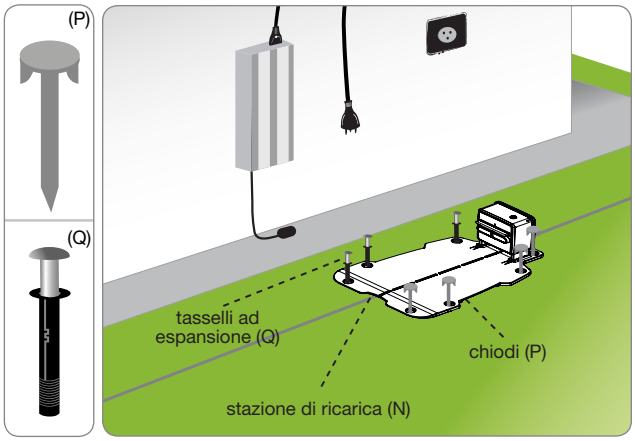


1. Posizionare la stazione di ricarica nella zona predefinita.
2. Inserire e fissare il filo guida (M) lungo la guida nella stazione di ricarica. Tagliare il filo guida in eccesso a circa 5cm sopra i connettori.
3. Collegare il filo di ingresso in base al morsetto rosso del trasmettitore (T). Collegare il filo di uscita dalla base al morsetto nero.

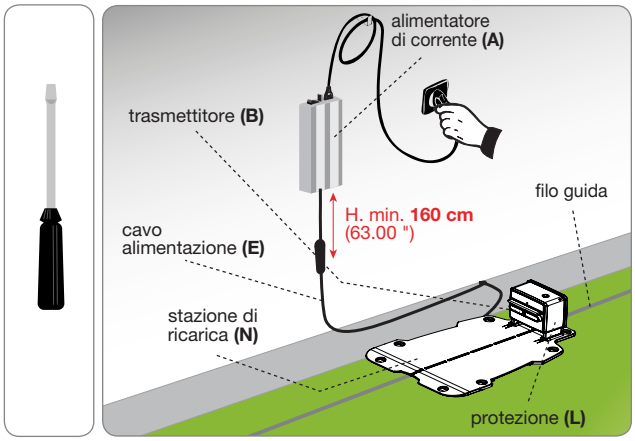
I morsetti sono da utilizzarsi esclusivamente per collegare il filo guida originale.



4. Fissare la stazione di ricarica (N) al terreno con i chiodi (P). Se necessario, fissare la stazione di ricarica con i tasselli ad espansione (Q).



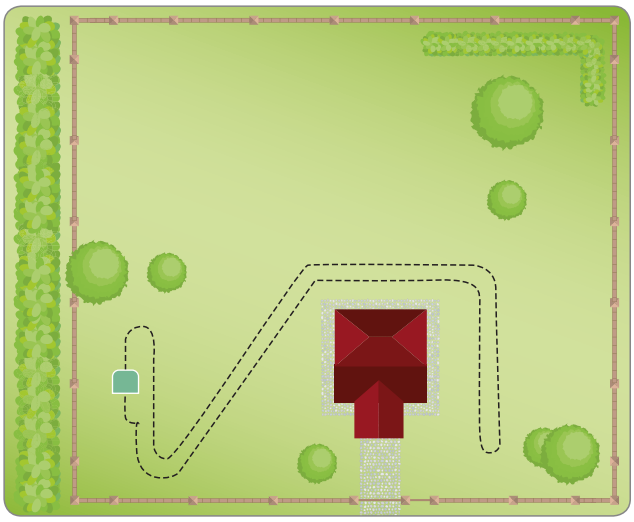
5. Installare l'alimentatore (A).
6. Collegare il cavo di alimentazione (E) della stazione di ricarica (N) all'alimentatore (A).
7. Collegare la spina dell'alimentatore (A) alla presa elettrica.
8. Se il led del trasmettitore lampeggia, il collegamento è corretto. In caso contrario, è necessario identificare l'anomalia (vedi "Ricerca guasti").
9. Montare la protezione (L).



IT

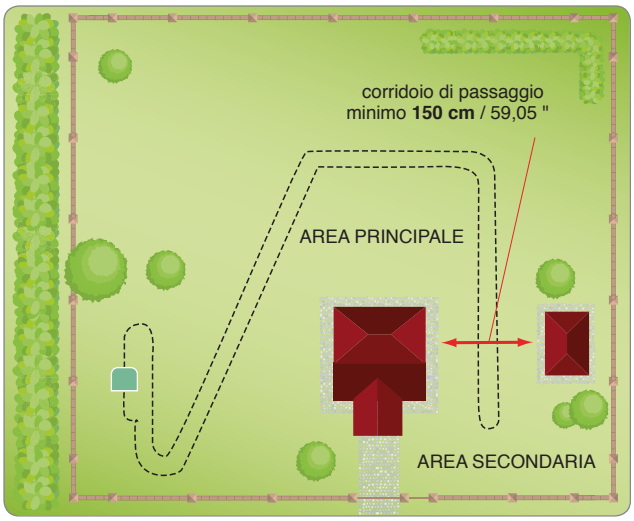
Delimitazione area di lavoro

Controllare tutta la superficie del prato e valutare se è necessario suddividerla in più aree di lavoro separate secondo i criteri descritti successivamente. Prima di iniziare le operazioni di installazione del filo guida, per renderle agevoli e di facile esecuzione, si consiglia di controllare tutto il percorso. L'illustrazione raffigura un esempio di prato con la traccia per la posa del filo guida.



Durante l'installazione dell'impianto è necessario identificare eventuali aree secondarie. Con area secondaria si identifica una parte di prato collegata al prato principale con una strettoia difficilmente raggiungibile tramite il movimento casuale da parte del robot. L'area deve essere raggiungibile senza scalini e dislivelli oltre le caratteristiche ammesse. Se la zona è da definirsi "area Secondaria" dipende anche dalla dimensione dell'area primaria. Più grande è l'area primaria e più difficilmente saranno raggiungibili passaggi stretti. Più in generale un passaggio inferiore ad i 200 cm (78,74 ") è da considerarsi area secondaria. Il robot gestisce un numero di aree secondarie in base alle caratteristiche del modello ("Vedi Dati Tecnici").

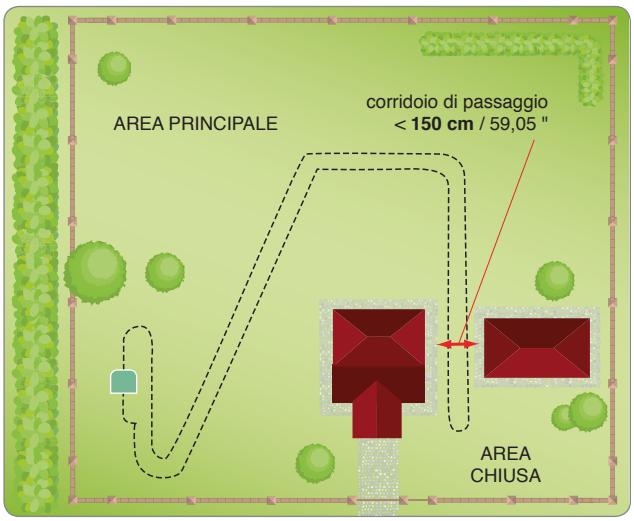
Il passaggio minimo ammesso è di 150 cm (59,05 ") da bordo a bordo. Nel caso in cui siano presenti ai lati del passaggio eventuali oggetti, zone di No Erba o baratri, andrà considerata anche la distanza minima di sicurezza da loro; quindi, più in generale, in totale il passaggio necessario a disposizione deve essere di 200 cm (78,74 ").



Nel caso in cui questo passaggio sia molto lungo e' preferibile che la larghezza sia maggiore di 150 cm (59,05") da bordo a bordo.

Durante la programmazione è necessario configurare le dimensioni delle aree secondarie e la direzione per raggiungerle più velocemente (Orario / Antiorario) oltre ad i metri necessari di filo per arrivare nell'area secondaria. Vedi "Modalità di programmazione".

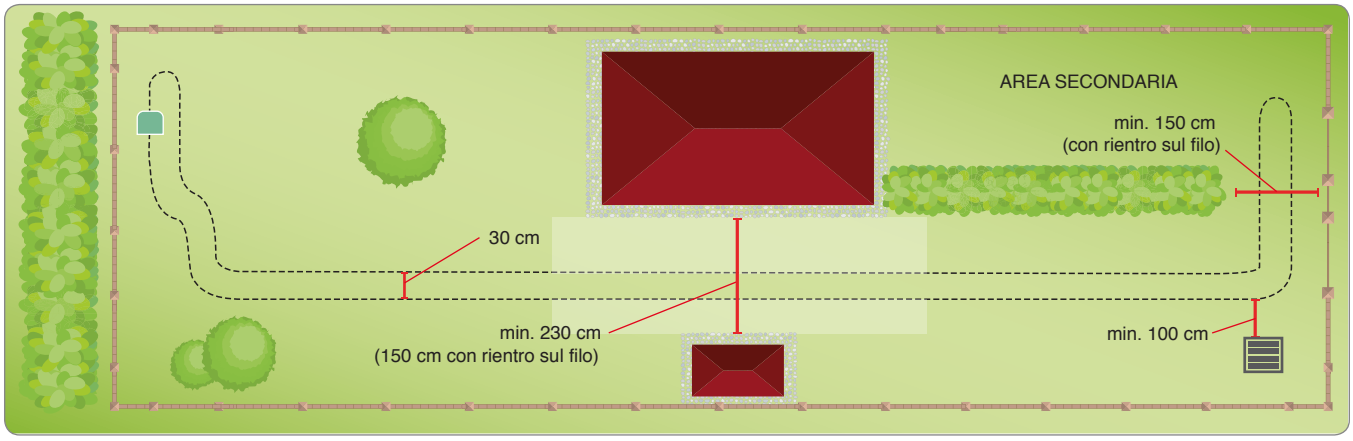
Nel caso in cui i requisiti minimi sopra descritti non vengano rispettati e quindi, una zona separata da uno scalino, da un dislivello oltre le caratteristiche del robot o da un passaggio (corridoio) di larghezza inferiore a 150 cm (59,05 ") da bordo a bordo, la zona di prato è da considerarsi "Area Chiusa".



Se all'interno dell'area di lavoro è presente una pavimentazione di tipo metallico o se è presente un tombino metallico, un piano doccia o dei cavi elettrici, sistemare il filo guida ad almeno 100 cm (39,37") per evitare malfunzionamenti del robot e disturbi sul filo guida.

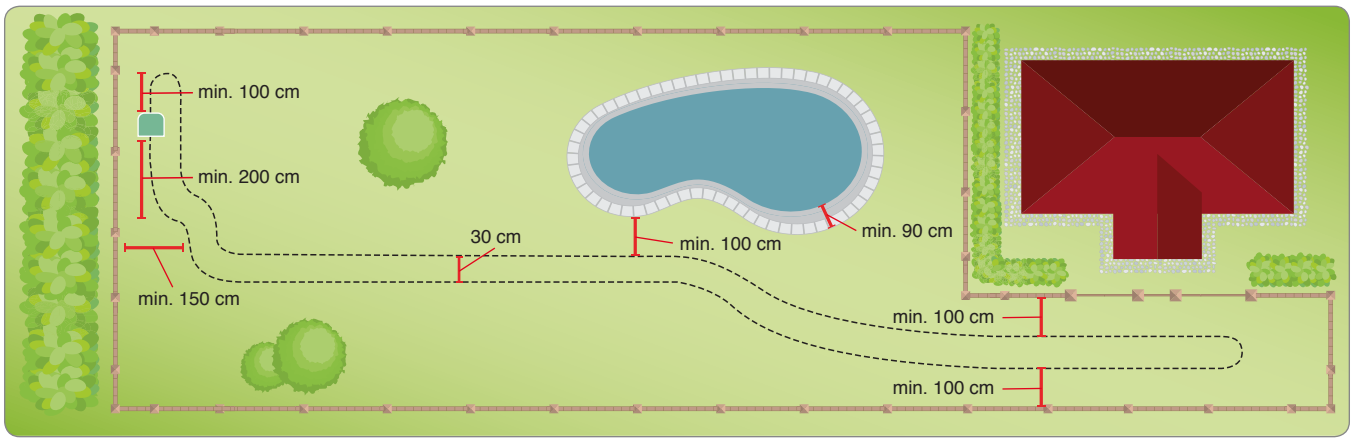
Importante

L'illustrazione raffigura un esempio di elementi interni all'area di lavoro e le distanze che devono essere rispettate per la posa del filo guida. Rispettare le distanze da tutti gli elementi in ferro o altro metallo (tombini, connessioni elettriche, ecc.) per evitare interferenze al segnale del filo guida.



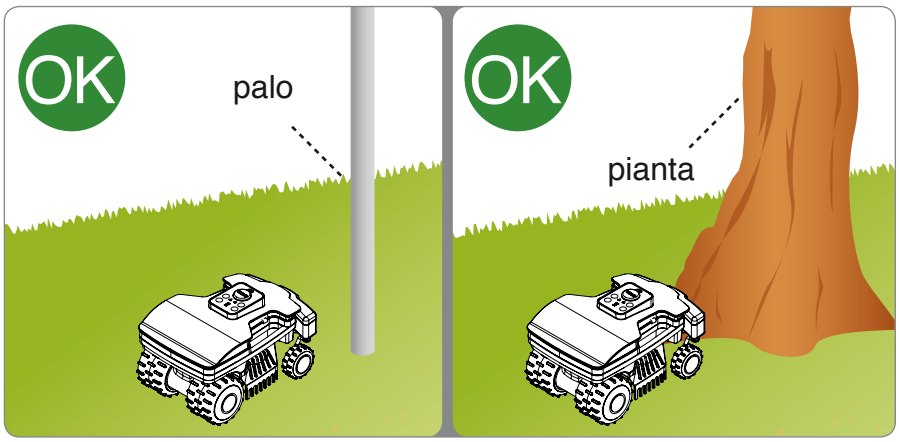
Importante

Il rigoroso rispetto delle distanze e delle pendenze specificate nel libretto garantisce un'installazione ottimale ed un buon funzionamento del robot. In presenza di pendenze o terreni scivolosi aumentare la distanza di almeno 30 cm. / 11,81 ".

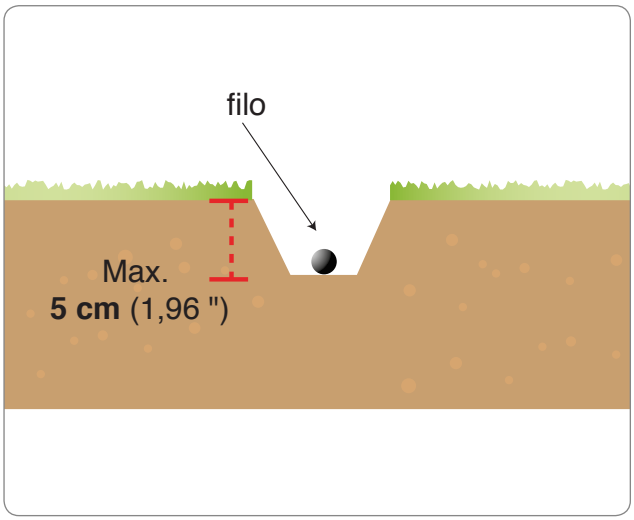


Se all'interno o all'esterno dell'area di lavoro è presente una piscina, laghetto, dirupo, fosso, gradino a scendere, strade pubbliche non protette o protette da una recinzione facilmente valicabile, sistemare il filo guida ad almeno 90 cm (35,43 ").

Se all'interno dell'area di lavoro sono presenti ostacoli che resistano agli urti, ad esempio alberi, cespugli o pali che non presentino angoli vivi, non occorre delimitarli. Il robot rileva l'ostacolo e cambia direzione.



Il filo guida può essere interrato o posato sul terreno. Nel caso in cui si disponga di un macchinario per la posa del filo è preferibile interrarlo in quanto garantisce una maggior protezione del filo stesso. Altrimenti è necessario posare il filo sul terreno con gli appositi chiodi come descritto in seguito.



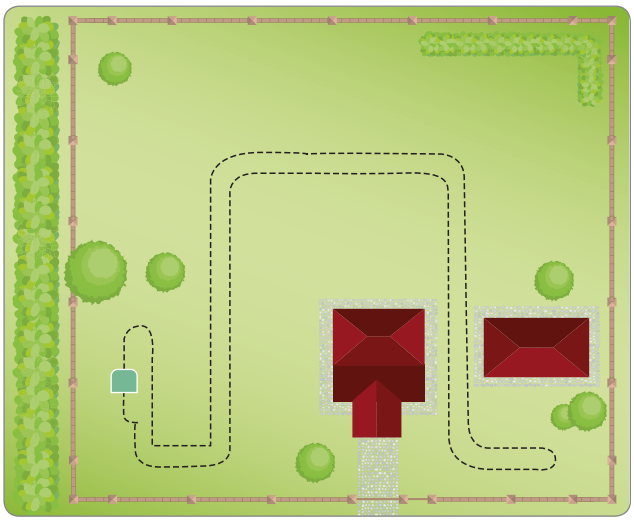
Importante

Iniziare la posa del filo dalla zona di installazione della stazione di ricarica e lasciarne un paio di metri in abbondanza per poi tagliarlo a misura nella fase finale di allacciamento al gruppo.

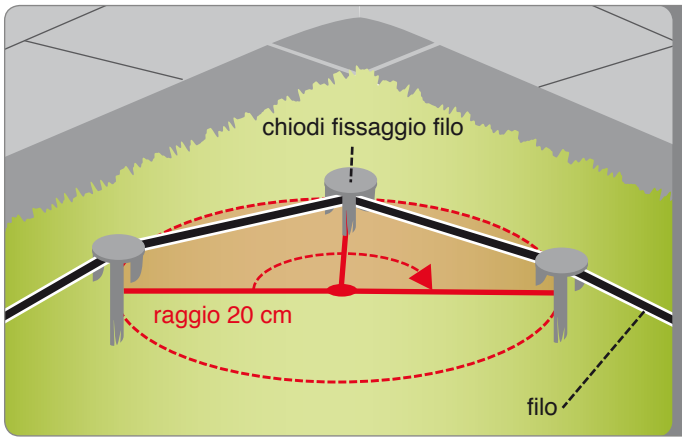
IT

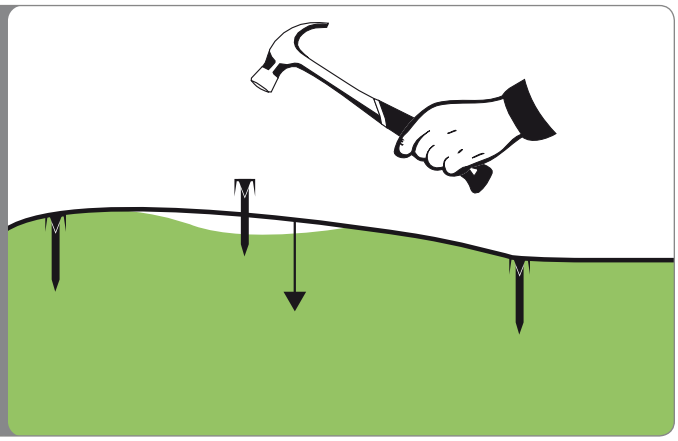
Filo posato sul terreno

Tagliare l'erba molto bassa con un tagliabordi o un decespugliatore lungo tutto il percorso in cui verrà posato il cavo. Sarà così più facile sistemare il cavo a contatto con il terreno ed evitare che il rasaerba tagli il cavo o ne danneggi l'isolamento.



1. Posizionare il filo, in senso orario, lungo tutto il percorso e fissarlo con gli appositi chiodi distanziati di circa 100 cm (39,37"). Il filo deve essere a contatto con il terreno per evitare che venga danneggiato dal rasaerba prima che l'erba lo ricopra.
   - In fase di posa del filo, rispettare il senso di rotazione orario.
   - Nei tratti non rettilinei, fissare il filo in modo che non si attorcigli ma che assuma una curvatura regolare (raggio 20 cm).





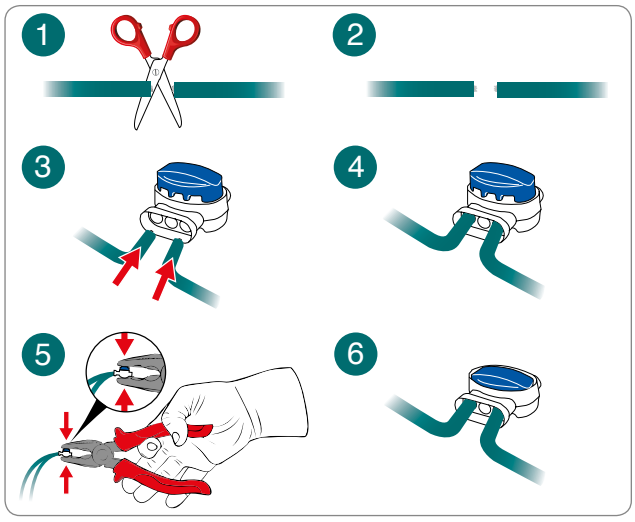
Filo interrato

1. Scavare un solco nel terreno in modo regolare (circa **2÷3 cm** (0.7874÷ 1.1811 ")).
2. Posizionare il filo, in senso orario, lungo tutto il percorso alla profondità di qualche centimetro. Non interrare il filo oltre 5 cm per non ridurre la qualità e l'intensità del segnale captato dal robot.
3. Durante la posa del filo, se necessario, bloccarlo in alcuni punti con gli appositi chiodi per mantenerlo in posizione durante la fase di copertura con il terreno.
4. Ricoprire tutto il filo con il terreno e fare in modo che rimanga teso nel terreno.

Giunzione filo.

Utilizzare un giunto originale qualora sia necessario altro filo per terminare l'installazione.

Inserire ogni estremità del cavo nel giunto, verificare che i cavi siano inseriti completamente in modo che le estremità siano visibili sull'altro lato. Premere a fondo il pulsante sul lato superiore utilizzando un paio di pinze.



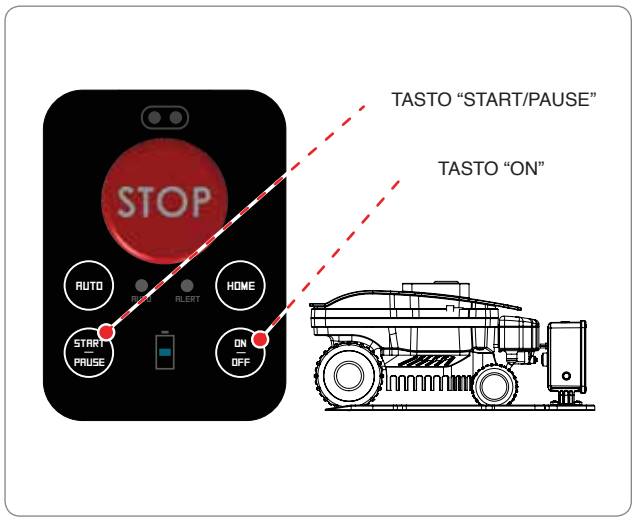
Importante

- **Utilizzare solo giunti originali perché garantiscono un collegamento elettrico sicuro e stagno.**
- **Non usare nastro isolante o giunzioni di altro tipo che non garantiscono un corretto isolamento (capicorda, morsetti,ecc.), l'umidità del terreno provoca, dopo un certo tempo, l'ossidazione e l'interruzione del cavo perimetrale.**

IT

CARICA BATTERIE AL PRIMO USO

1. Inserire il robot all'interno della stazione di ricarica.
2. Premere il tasto "ON / OFF" ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.
3. Il led batteria diventa arancione fisso per alcuni secondi al riconoscimento della stazione di ricarica.
4. Verificare che il led 'AUTO' sia spento, eventualmente premere il tasto "AUTO" per spegnere il led.
5. Al termine della ricarica è possibile utilizzare o programmare il robot per la messa in esercizio (vedi "Modalità di programmazione").



Importante

Le batterie, alla prima ricarica, devono rimanere collegate almeno 4 ore.

OBBLIGHI PER L'USO

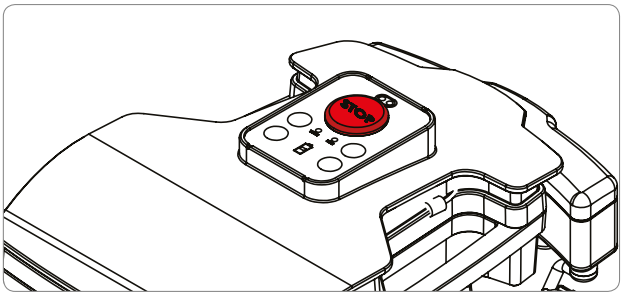
Importante

- **Prima del primo impiego del robot leggete attentamente il manuale e assicuratevi di averlo compreso completamente, in particolare di aver capito tutte le informazioni che riguardano la sicurezza.**
- **Attuare solo gli usi previsti dal costruttore e non manomettere alcun dispositivo per ottenere prestazioni diverse da quelle operative.**
- **Evitare di utilizzare il robot e le sue unità periferiche in condizioni meteorologiche avverse, in particolare quando vi è il rischio di fulmini.**

DESCRIZIONE PANNELLO COMANDI E PANORAMICA DEI MENU

L'illustrazione raffigura la posizione e la funzione dei comandi a bordo macchina.

STOP.
Premere per arrestare il rasaerba in sicurezza. Utilizzare in caso di pericolo immediato e per eseguire le operazioni di manutenzione del robot.



ON / OFF — Premere per accendere o spengere il robot.

AUTO — Attiva o disattiva il funzionamento in automatico.
Con il funzionamento in automatico il robot è programmato per lavorare secondo la programmazione descritta nelle pagine successive.

AUTO — Spento: Funzionamento in manuale.
Acceso fisso: Funzionamento in automatico.

BATTERY — Livello di carica della batteria.

ALERT — Errore di funzionamento. Consultare il capitolo "RICERCA GUASTI"



Robot in stazione di ricarica (Led AUTO spento)

START / PAUSE — Premere per avviare un ciclo di lavoro manuale. Se la batteria è sufficientemente carica ed il led AUTO è spento il robot inizia un ciclo di lavoro. Terminato il ciclo di lavoro ritorna alla stazione di ricarica.

Robot nel giardino

START / PAUSE — Con il robot in movimento permette di sospendere l'operazione di taglio, il robot entra in stand-by.

Con il robot in Stand-by permette di riprendere l'operazione di taglio.

HOME — Rientra alla stazione di ricarica e riprende il funzionamento automatico o manuale secondo lo stato del led "AUTO".

MESSA IN SERIVIZIO CON IL KIT STAZIONE DI RICARICA AUTOMATICA

La procedura di messa in servizio va effettuato alla prima accensione e dopo un periodo prolungato di inattività.

- Verificare che il manto erboso del prato da rasare abbia un'altezza compatibile con il corretto funzionamento del robot (vedi caratteristiche tecniche).
- Regolare l'altezza di taglio desiderata (vedi regolazione altezza taglio).
- Verificare che l'area di lavoro sia stata correttamente delimitata e non presenti intralci al regolare funzionamento del robot come indicato nella sezione "Preparazione e delimitazione aree di lavoro" e seguenti.
- Verificare che nel giardino non ci siano grosse pozzanghere in seguito a piogge pesanti.
- Posizionare il robot all'interno della stazione di ricarica.
- Premere il tasto di accensione "ON/OFF" ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.
- Il led batteria diventa arancione fisso per alcuni secondi al riconoscimento della stazione di ricarica.
- In caso di prima installazione del Kit stazione di ricarica automatica, attivare il funzionamento in automatico del robot utilizzando la procedura guidata tramite APP.
- Il robot è pronto all'utilizzo. Premere il tasto "AUTO" per impostare il funzionamento in automatico o in manuale del robot.

Funzionamento del robot in modalità manuale "led 'AUTO' spento"

- A batteria completamente carica premere il tasto START/PAUSE per avviare il ciclo di lavoro. Quando la capacità della batteria è esaurita il robot ritorna alla stazione di ricarica.
- Se il giardino non risulta completamente tagliato, attendere che la batteria sia completamente carica ed avviare un nuovo ciclo di lavoro.
- Per un miglior risultato si consiglia di utilizzare il robot almeno a giorni alterni.
- Per cambiare le impostazioni di default di alcune funzioni del robot è sufficiente scaricare l'applicazione gratuita per smartphone, vedi paragrafo "ACCESSO AL MENU' TRAMITE APP"

Funzionamento del robot in modalità automatica "led 'AUTO' acceso"

- Con la modalità automatica il robot è programmato per lavorare tutti i giorni della settimana. Tramite l'applicazione mobile è possibile verificare l'orario impostato di default.
- Il numero dei ciclo di lavoro è gestito automaticamente dal robot in base alla capacità della batteria. In automatico il robot uscirà dalla stazione di ricarica per eseguire il ciclo di lavoro, tornerà a ricaricarsi per poi lavorare nuovamente se è necessario.
- Per cambiare le impostazioni di default dell'orario di lavoro e di altre funzioni è sufficiente scaricare l'applicazione gratuita per smartphone, vedi paragrafo "ACCESSO AL MENU' TRAMITE APP"

USO DEL ROBOT IN AREE CHIUSE NON DOTATE DI STAZIONE DI RICARICA

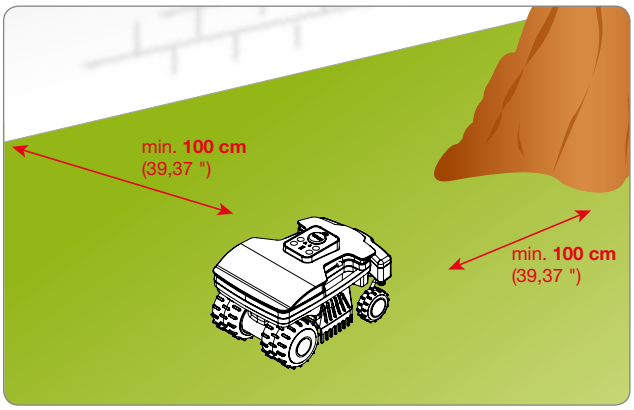
L'avviamento in modalità area chiusa del robot va effettuato per rasare aree chiuse, dove il robot non è in grado di arrivare seguendo il filo guida. Verificare che l'area di lavoro sia idonea come indicato nel capitolo "PREPARAZIONE E DELIMITAZIONE AREE DI LAVORO".

Cautela - Avvertenza

Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot") e trasportarlo utilizzando l'apposita maniglia. Evitare di impugnare il robot dalla scocca e usare sempre l'apposita maniglia.

IT

1. Posizionare il robot all'interno dell'area di lavoro ad almeno 100 cm (39,37 ") di distanza e da qualsiasi ostacolo.
2. Premere il tasto ON/OFF ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.
3. Collegarsi al robot con l'APP dal proprio smartphone e selezionare il tasto .
4. Selezionare il tasto "zona chiusa" .
5. Impostare l'orario di fine lavoro e selezionare "OK".



Al termine del lavoro, arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot") e trasportarlo nuovamente nell'area dotata di stazione di ricarica.

Ripristinare il normale funzionamento del robot come descritto nel capitolo "MESSA IN SERVIZIO".

ACCESSO AL MENÙ TRAMITE APP

Il robot dispone di un dispositivo Bluetooth incorporato per programmarlo e controllarlo dallo smartphone.

Dal sito web del prodotto scaricate l'applicazione per il vostro smartphone con Android o IOS. Avviate l'applicazione e seguite la procedura guidata di abbinamento per connettersi al Robot.

Il codice PIN di primo accesso è impostato di fabbrica a "0000", modificate prima possibile il PIN per rendere il robot sicuro.

L'applicazione permette di :
- Modificare l'orario di lavoro standard automatico.
- Impostare il funzionamento del sensore pioggia.
- Impostare i punti di partenza per gestire in modo ottimale l'eventuale area secondaria.
- Modificare la password.
- Inviare il comando di Start / Pause / Home.
- Guidare il robot durante il taglio.
- Visualizzare lo stato, gli alert ed eventuali errori del robot.

IMPOSTAZIONE MENU UTENTE TRAMITE APPLICAZIONE MOBILE

Avviare l'applicazione dal vostro smartphone per accedere alla programmazione del robot tramite la funzione "IMPOSTAZIONE".

Segue il riepilogo introduttivo alle funzioni di programmazione disponibili; la spiegazione dettagliata di ciascuna funzione è rimandata alle pagine successive al diagramma di flusso. Le funzioni contrassegnate da (*) sono disponibili solo su alcuni modelli. Vedi la tabella dei "Dati Tecnici".

IMPOSTAZIONE MENU – MODALITÀ DI PROGRAMMAZIONE

Avviare l'applicazione dal vostro smartphone per accedere alla programmazione del robot tramite la funzione "IMPOSTAZIONE".

Segue il riepilogo introduttivo alle funzioni di programmazione disponibili; la spiegazione dettagliata di ciascuna funzione è rimandata alle pagine successive al diagramma di flusso. Le funzioni contrassegnate da (*) sono disponibili solo su alcuni modelli. Vedi la tabella dei "Dati Tecnici".

Impostazione data e ora



Permette di impostare data ed ora del robot. Normalmente vengono impostate in automatico quando ci si collega al robot.

Impostazioni del robot



Permette di accedere a tutte quelle impostazioni relative al lavoro del robot, come l'orario del ciclo di lavoro settimanale ed il ritorno alla base di ricarica.

Impostazioni del profilo

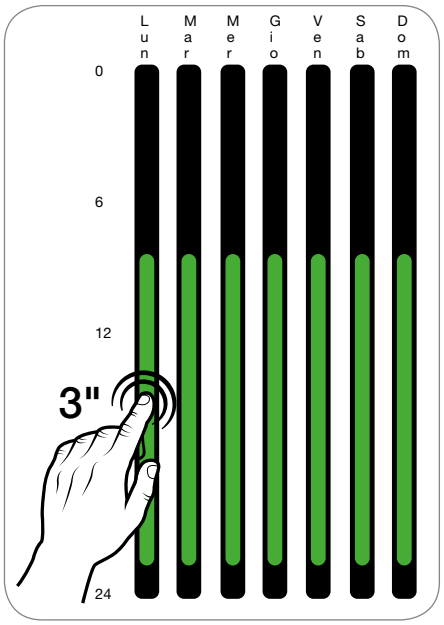


È possibile impostare 3 diversi profili di lavoro che possono essere utilizzati per esigenze specifiche di taglio o avere il giardino libero senza il tuo robot.

Pianificazione della settimana



Permette di selezionare gli orari dei singoli cicli di lavoro (fino ad un massimo di 4) per ogni giorno della settimana, le aree su cui lavorare ed il taglio del bordo.



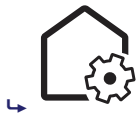
È possibile copiare le impostazioni di un singolo giorno su tutti gli altri della settimana in modo molto rapido.

È sufficiente tenere premuto sugli orari impostati di un giorno specifico (barra verde nell'immagine a sinistra), apparirà una schermata dove scegliere gli altri giorni della settimana dove applicare gli stessi orari.

Orari di lavoro suggeriti per modello e dimensione del giardino

Modello	m² (ft²)	T1	T2	T3
B015DEZ	**800** (8611')	**09:00 18:30**		
B020DEZ	**1000** (10763")	**09:00 20:00**		

Impostazioni di carica



Imposta la distanza tra il robot ed il filo guida durante il rientro in base da tutte le aree di lavoro impostate.

Impostazioni sensore pioggia



Attiva o disattiva il sensore pioggia. È possibile anche impostare una partenza ritardata dalla base nel caso venga rilevata la pioggia.

Impostazioni del giardino



Si accede alle impostazioni delle singole aree di lavoro che possono essere gestite dal robot; i settaggi disponibili sono:

- *Dimensione*: superficie approssimata dell'area di lavoro
- *Distanza*: distanza che il robot deve percorrere per raggiungere l'area
- *Direzione*: direzione oraria o antioraria per il raggiungimento della specifica area
- *Distanza dal filo*: Distanza del robot dal filo guida durante il raggiungimento dell'area secondaria
- *Eco Mode*: Se attivata il robot riduce l'orario di lavoro se rileva che il prato è già rasato

Impostazioni installazione



Consente di modificare i parametri relativi all'installazione, di seguito elencati e descritti:

- *Uscita dal filo*: imposta la distanza di uscita del robot dal filo guida.
- *Air Marker*: modifica la distanza alla quale il robot riconosce il segnale della base di ricarica
- *Docking Shift*: imposta un offset sul filo guida, in modo da centrare al meglio il robot durante il rientro in base.

Opzioni lingua



Consente di modificare la lingua del robot, il formato della data, dell'orario e della distanza.

Sicurezza



Si accede alla possibilità di cambiare la password di accensione del robot ed alla funzione di Blocco Tastiera.

Cambia Password



Permette di cambiare la password di avvio del robot. Questa combinazione è utilizzata anche per l'abbinamento di un nuovo smartphone al robot.

Blocco tastiera



Abilitando la funzione di blocco non sarà possibile impartire comandi al robot utilizzando la tastiera; per avviarlo o mandarlo in ricarica va utilizzato il relativo comando direttamente dall'app sul telefono.

Impostazioni sonore



Attiva o disattiva gli avvisi sonori del robot.

Reimposta



Reimposta tutti i settaggi sui valori di fabbrica.

CONFIGURA IL “MODULO CONNECT”

Il Modulo Connect all’interno del robot permette il collegamento alla rete GSM e GPS attraverso la relativa antenna, in modo da poter controllare lo stato della macchina da remoto. È inoltre possibile impartire alcuni comandi oppure osservare la traiettoria del robot sulla mappa.

In base al modello e configurazione del robot scelto il Modulo Connect può essere a corredo oppure acquistato a parte come optional. Seguono istruzioni sulla configurazione ed attivazione del modulo Connect.

Robot dotati di Modulo Connect

- Dal sito web del prodotto scaricate l'applicazione per il vostro smartphone con Android o IOS
- Una volta aperta, aggiungere il robot cliccando sul tasto “+”
- Dopo l’abbinamento verrà richiesto di aggiornare il software del robot se necessario; procedere con l’aggiornamento del software
- Al termine dell’aggiornamento verrà richiesto in automatico se si vuole configurare il Modulo Connect; procedere con la configurazione
- Terminata la registrazione del dispositivo al Modulo Connect, apparirà la schermata di configurazione della funzione Geofence; scegliere le impostazioni desiderate
- Il modulo Connect è correttamente configurato

Modulo Connect come optional

- Dal sito web del prodotto scaricate l'applicazione per il vostro smartphone con Android o IOS
- Una volta aperta, aggiungere il robot cliccando sul tasto “+”
- Nella schermata del robot, cliccare sul menù Impostazioni in alto
- Selezionare “Configura il Modulo Connect” per far partire la procedura di registrazione del proprio smartphone al robot
- Al termine della registrazione verrà richiesto di configurare la funzione Geofence; scegliere le impostazioni desiderate
- Il Modulo Connect è correttamente configurato

INATTIVITÀ PROLUNGATA E RIMESSA IN SERVIZIO

In caso di inattività prolungata del robot e prima della stagione di taglio, è necessario effettuare una serie di operazioni per garantire il corretto funzionamento al momento del suo riutilizzo.

1. Ricaricare completamente la batteria prima del rimessaggio invernale. Effettuare la ricarica della batteria almeno ogni 5 mesi.
2. Effettuare tramite un rivenditore autorizzato l'intervento di manutenzione programmata. Tale accorgimento è fondamentale per mantenere in buone condizioni il robot. Di solito l'assistenza include le seguenti operazioni:
   - pulizia totale del telaio del robot, della lama di taglio e di tutte le altre parti mobili;
   - pulizia interna del robot;
   - verifica del funzionamento del robot;
   - controllo e, se necessario, sostituzione dei componenti usurati quali, ad esempio, la lama di taglio;
   - verifica della capacità della batteria;
   - all'occorrenza il rivenditore può anche caricare il nuovo software.
3. Pulire accuratamente il robot e la stazione di ricarica se è in dotazione (vedi "Pulizia robot").
4. Controllare eventuali componenti usurati o danneggiati come ad esempio la lama di taglio e valutarne la sostituzione.
5. Riporre il robot in un luogo riparato e asciutto, con temperatura ambiente adeguata 10-20 °C e non facilmente raggiungibile da estranei (bambini, animali, altri corpi estranei, ecc.). Conservare il robot ad una temperatura inferiore ai 20°C al fine di limitare l'autoscarica delle batterie.
6. Scollegare la spina di alimentazione (A) dalla presa elettrica.
7. Coprire la stazione di ricarica se è in dotazione per evitare che entri materiale al suo interno (foglie, carta, ecc.) e per preservare le piastre di contatto.

Rimessa in servizio

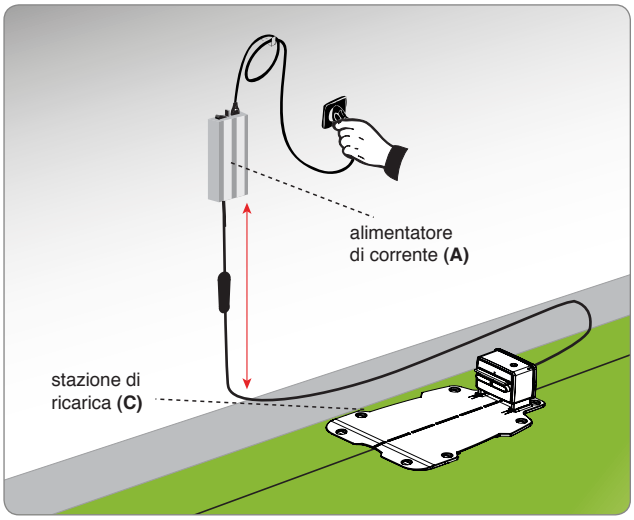
Prima di rimettere in servizio il robot dopo una lunga inattività, procedere nel modo indicato:

1. collegare la spina dell'alimentatore alla presa elettrica
2. riattivare l'alimentazione elettrica generale
3. effettuare una ricarica delle batterie del robot per almeno 4 ore
4. una volta completata la ricarica delle batterie mettere il robot in funzione come normalmente

Rimessa in servizio con il kit stazione di ricarica

Prima di rimettere in servizio il robot dopo una lunga inattività, procedere nel modo indicato.

1. Collegare la spina di alimentazione (A) alla presa elettrica.
2. Riattivare l'alimentazione elettrica generale.
3. Posizionare il robot all'interno della stazione di ricarica.
4. Premere il tasto "ON / OFF" ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.
5. Il led batteria diventa arancione fisso per alcuni secondi al riconoscimento della stazione di ricarica.
6. A questo punto il robot è predisposto all'uso (vedi "Modalità di programmazione").

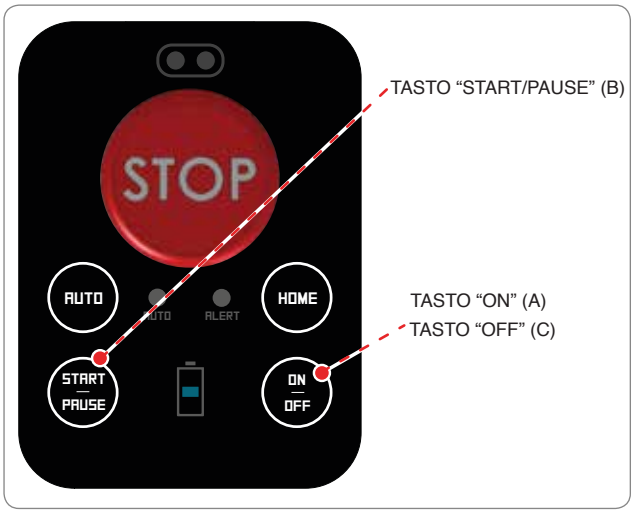


RICARICA BATTERIE PER INATTIVITÀ PROLUNGATA

Pericolo - Attenzione

É vietato ricaricare il robot in ambienti esplosivi o infiammabili.

1. Alimentare elettricamente la base di ricarica e accertarsi che le piastre siano pulite.
2. Posizionare il robot nella stazione di ricarica.
3. Premere il tasto "ON / OFF" ed attendere alcuni secondi che il robot si accenda completamente.
4. Il led batteria diventa arancione fisso per alcuni secondi al riconoscimento della stazione di ricarica.
5. Verificare che il led 'AUTO' sia spento, eventualmente premere il tasto "AUTO" per spegnere il led.
6. Al completamento della ricarica (circa 6 ore) premere il tasto “OFF” (C).
7. Riporre il robot in un luogo riparato e asciutto, con temperatura ambiente adeguata 10 - 20 °C e non facilmente raggiungibile da bambini, animali, altri corpi estranei, ecc.



IT

CONSIGLI PER L'USO

Di seguito sono riportate alcune indicazioni a cui attenersi durante l'uso del robot:

- anche dopo essersi documentati opportunamente, al primo uso simulare alcune manovre di prova per individuare i comandi e le funzioni principali;
- controllare il serraggio delle viti di fissaggio degli organi principali;
- effettuare frequentemente la rasatura del prato per evitare la crescita eccessiva dell'erba;
- non utilizzare il robot per rasare erba con un'altezza superiore a 1 cm (0,40 ") rispetto alla lama di taglio. In caso di erba alta, alzare la lama di taglio per poi abbassarla gradualmente nei giorni successivi;
- se il prato è allestito con un impianto di irrigazione automatica, programmare il robot in modo tale che rientri nella stazione di ricarica almeno 1 ora prima dell'inizio dell'irrigazione;
- verificare la pendenza del terreno e assicurarsi che non superi i valori massimi consentiti in modo che l'uso del robot non provochi pericoli;
- consigliamo di programmare il robot in modo che non lavori più del necessario, valutando anche la differente crescita dell'erba nelle diverse stagioni, in modo da non sottoporlo ad inutile usura e diminuzione della durata delle batterie;
- durante il funzionamento del robot, per evitare rischi alla sicurezza, assicurarsi che nell'area operativa non vi siano persone (in particolare bambini, anziani o portatori di handicap) ed animali domestici. Per evitare tale rischio, si consiglia di programmare l'attività produttiva del robot in orari adeguati.

Il costruttore non garantisce la completa compatibilità fra il rasaerba robot e altri tipi di sistemi wireless, quali telecomandi, trasmettitori radio, apparecchi acustici, recinti elettrici interrati per animali o simili.

MANUTENZIONE ORDINARIA

RACCOMANDAZIONI PER LA MANUTENZIONE

Importante

Durante le operazioni di manutenzione, usare le protezioni individuali indicate dal Costruttore, in modo particolare quando si interviene sulla lama. Prima di effettuare le operazioni di manutenzione, assicurarsi che il robot sia arrestato in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot").

TABELLA INTERVALLI DI MANUTENZIONE PROGRAMMATA

Frequenza	Componente	Tipo di intervento	Riferimento
Ogni settimana	Lama	Pulire e controllare l'efficienza della lama. Se la lama è piegata a causa di un urto oppure se molto usurata, sostituirla	Vedi "Pulizia robot" Vedi "Sostituzione lama"
	Pomelli ricarica batterie	Pulire ed eliminare le eventuali ossidazioni	Vedi "Pulizia robot"
	Piastre di contatto	Pulire ed eliminare le eventuali ossidazioni	Vedi "Pulizia robot"
	Sensore pioggia	Pulire ed eliminare le eventuali ossidazioni	Vedi "Pulizia robot"
Ogni mese	Robot	Effettuare la pulizia	Vedi "Pulizia robot"
Una volta l'anno o al termine della stagione di taglio	Robot	Eseguire il tagliando presso un centro di assistenza autorizzato	Vedi "Inattività prolungata e rimessa in servizio"

PULIZIA ROBOT

1. Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi “Arresto in sicurezza del robot”).

Cautela - Avvertenza

Usare guanti di protezione per evitare pericoli di taglio alle mani.

2. Pulire tutte le superfici esterne del robot con una spugna inumidita in acqua tiepida e sapone neutro e ben strizzata in modo da rimuovere l’eccesso di acqua prima dell’uso.

Cautela - Avvertenza

L’uso eccessivo di acqua può causare infiltrazioni danneggiando i componenti elettrici.

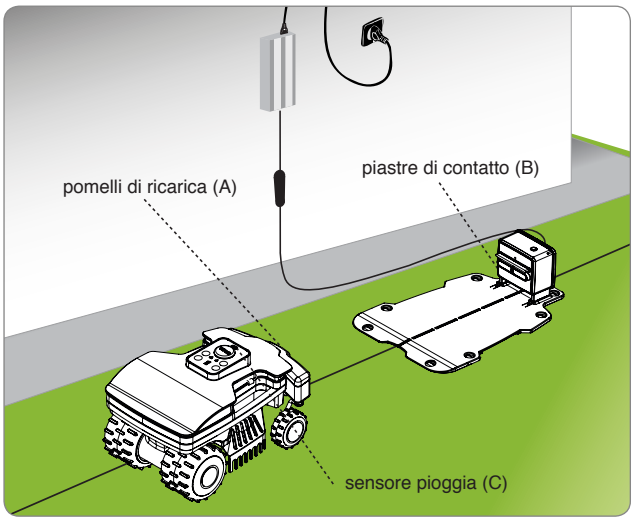
3. Non utilizzare solventi o benzina per non danneggiare le superfici verniciate e i componenti in plastica.
4. Non lavare le parti interne del robot e non utilizzare getti d’acqua in pressione per non danneggiare i componenti elettrici ed elettronici.



Cautela - Avvertenza

Per non danneggiare i componenti elettrici ed elettronici in modo irreversibile, non immergere il robot, parzialmente o completamente, in acqua in quanto non è a tenuta stagna.

5. Controllare la parte inferiore del robot (zona lama di taglio, ruote anteriori e posteriori), utilizzare una spazzola adeguata per rimuovere le incrostazioni e/o i residui che potrebbero ostacolare il buon funzionamento del robot.
6. Rimuovere eventuali residui di erba e fogliame dalla zone dell’impugnatura del robot.
7. Pulire i pomelli di ricarica batterie (A), le piastre di contatto (B) ed eliminare eventuali ossidazioni o residui dovuti ai contatti elettrici con un panno asciutto e, se necessario, con carta abrasiva di grana fine.
8. Pulire il sensore pioggia (C) ed eliminare residui di sporco o eventuali ossidazioni.
9. Pulire l’interno della stazione di ricarica dai residui accumulati.



GUASTI, CAUSE E RIMEDI

Le informazioni di seguito riportate hanno lo scopo di aiutare l'identificazione e correzione di eventuali anomalie e disfunzioni che potrebbero presentarsi in fase d'uso. Alcuni guasti possono essere risolti dall'utilizzatore; altri richiedono una precisa competenza tecnica o particolari capacità, e devono essere eseguiti esclusivamente da personale qualificato con esperienza riconosciuta e acquisita nel settore specifico di intervento.
Quando il robot è in stato di errore con il led ALERT acceso o lampeggiante, collegati con l'APP da smartphone per capirne la natura.

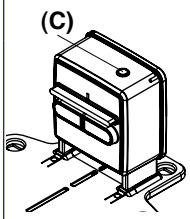
Cautela - Avvertenza

Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot") nel caso sia necessario ispezionare il robot per evitare il pericolo di avviamento imprevisto della lama.

Inconveniente	Cause	Rimedi
Vibrazioni anomale Il robot è molto rumoroso	Lama di taglio danneggiata	Sostituire la lama con una nuova (vedi "Sostituzione lama")
	Lama di taglio ingolfata da residui (nastri, corde, frammenti di plastica, ecc.)	Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot"). Sgolfare la lama **Cautela - Avvertenza** **Usare guanti di protezione per evitare pericoli di taglio alle mani**
	L'avvio del robot è avvenuto in presenza di ostacoli non previsti (rami caduti, oggetti dimenticati, ecc.)	Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot"). Rimuovere gli ostacoli e riavviare il robot (vedi "Messa in servizio - Modalità automatica")
	Motore elettrico in avaria	Far riparare o sostituire il motore dal centro Assistenza autorizzato più vicino
	Erba troppo alta	Aumentare l'altezza di taglio (vedi "Regolazione altezza taglio")
		Effettuare un taglio preliminare dell'area con un normale rasaerba
Il robot non si posiziona correttamente all'interno della stazione di ricarica	Posizione errata del filo guida o del cavo di alimentazione della stazione di ricarica	Verificare il collegamento della stazione di ricarica (vedi "Installazione stazione di ricarica e dell'alimentatore
	Cedimento del terreno in prossimità della stazione di ricarica	Posizionare la stazione di ricarica su una superficie piana e stabile (vedi "Pianificazione installazione impianto")
Il robot lavora in orari sbagliati	Orologio impostato erroneamente	Reimpostare l'orologio del robot (vedi "Modalità di programmazione")
	Orario di lavoro impostato erroneamente	Reimpostare l'orario di lavoro (vedi "Modalità di programmazione")

Inconveniente	Cause	Rimedi
L'area di lavoro non viene rasata completamente	Ore di lavoro insufficienti	Prolungare l'orario di lavoro (vedi "Modalità di programmazione")
	Lama di taglio con incrostazioni e/o residui	Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot") **Cautela - Avvertenza** **Usare guanti di protezione per evitare pericoli di taglio alle mani** Pulire la lama di taglio
	Lama di taglio usurata	Sostituire la lama con un ricambio originale (vedi "Sostituzione lama")
	Area della zona di lavoro eccessiva rispetto alla capacità effettiva del robot	Adeguare l'area di lavoro (vedi "Dati tecnici")
	Le batterie stanno per esaurire il loro ciclo di vita	Sostituire le batterie con ricambi originali (vedi "Sostituzione batterie")
	La ricarica delle batterie non avviene in modo completo	Pulire ed eliminare le eventuali ossidazioni dai punti di contatto delle batterie (vedi "Pulizia robot")
Area secondaria non completamente rasata	Programmazione errata	Programmare correttamente l'area secondaria (vedi "Modalità di programmazione")
ALERT Arancione lampeggiante lento	Data e ora non impostata	Collegati con l'APP da smartphone per aggiornare data e ora.
	Lama di taglio danneggiata	Sostituire la lama con una nuova (vedi "Sostituzione lama").
	Lama di taglio ingolfata da residui (nastri, corde, frammenti di plastica, ecc.	Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot"). **Cautela - Avvertenza** **Usare guanti di protezione per evitare pericoli di taglio alle mani** Sgolfare la lama.
	Erba troppo alta	Aumentare l'altezza di taglio (vedi Regolazione altezza taglio.
	Il robot risulta sollevato da terra	Verificare che il robot non sia bloccato o ostruito da qualche oggetto. Pulire ed eliminare eventuali residui di erba sotto la scocca che possano ostruire i sensori.
ALERT Arancione doppio lampeggio	Errore NO ERBA	Verificare che nell'area di fermo macchina ci sia sufficiente manto erboso. Spostare il robot in una zona differente del prato.
ALERT Arancione lampeggiante veloce	Dopo aver premuto il tasto off il led lampeggia velocemente	Collegati con l'APP da smartphone per inserire il pin del robot.
	Il filo guida non è correttamente collegato (rottura del cavo, mancanza del collegamento elettrico, ecc.)	Controllare la funzionalità dell'alimentazione elettrica, il corretto collegamento dell'alimentatore e quello della stazione di ricarica (vedi "Installazione stazione di ricarica e dell'alimentatore).
ALERT Arancione acceso fisso	Errore irrecuperabile	Spengere e riaccendere il robot. Nel caso in cui il problema persista contattare il centro di assistenza autorizzato più vicino.

IT

Inconveniente		Cause	Rimedi
	Il led (C) non si accende	Manca la tensione di alimentazione	Verificare il corretto allacciamento alla presa di corrente dell'alimentatore
		Fusibile interrotto	Far sostituire il fusibile dal centro Assistenza autorizzato più vicino
	Il led (C) del trasmettitore è acceso	Filo guida interrotto	Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot"). Scollegare la presa di corrente dell'alimentatore. Effettuare la giunzione del filo

IT

SOSTITUZIONI COMPONENTI

RACCOMANDAZIONI PER LA SOSTITUZIONE PARTI

Importante

Eseguire le operazioni di sostituzione e riparazione secondo le indicazioni fornite dal costruttore, oppure rivolgersi al Servizio Assistenza, qualora tali interventi non siano indicati nel manuale.

SOSTITUZIONE BATTERIE

Importante

Sostituire le batterie presso un centro di assistenza autorizzato.

SOSTITUZIONE LAMA

1. Arrestare il robot in condizioni di sicurezza (vedi "Arresto in sicurezza del robot").

Importante

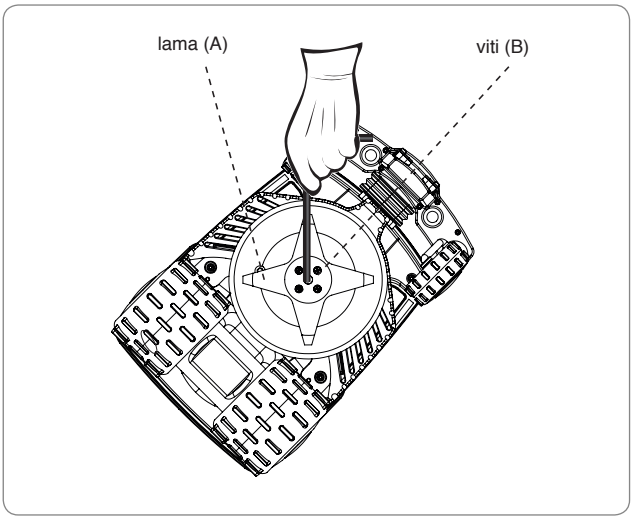
Usare guanti di protezione per evitare pericoli di taglio alle mani.

Per la sostituzione, usare esclusivamente la lama originale adatta all'apparecchio.

MODELLO: B015DEZ, B020DEZ

Codice lama di taglio: L20Z13600A_R

2. Capovolgere il robot e appoggiarlo in modo da non rovinare il cofano di copertura.
3. Svitare le viti (B) per smontare la lama (A).
4. inserire una nuova lama e serrare le viti.
5. Capovolgere il robot in posizione di esercizio.



DISMISSIONE ROBOT

- Questo prodotto, alla fine della sua vita utile, si classifica come RAEE (rifiuti di apparecchiature elettriche ed elettroniche) ed è pertanto vietato smaltirlo sia come normale rifiuto domestico, sia come rifiuto urbano misto (indifferenziato), sia come rifiuto urbano separato (differenziato).
- L'utilizzatore, in fase di dismissione, deve accertarsi che il prodotto sia riciclato nel rispetto dei requisiti di legge locali; in particolare deve obbligatoriamente separare i componenti elettrici ed elettronici e smaltirli in maniera differenziata negli appositi centri di raccolta autorizzati alla raccolta dei RAEE, oppure riconsegnare il prodotto ancora integro al venditore all'atto di un nuovo acquisto. Lo smaltimento abusivo dei RAEE è punito con sanzioni regolate dalle leggi vigenti nel territorio in cui viene accertata l'infrazione.



- La presenza di sostanze pericolose nelle apparecchiature elettriche ed elettroniche ha un potenziale effetto nocivo sull'ambiente e sulla salute umana, pertanto l'utilizzatore riveste un ruolo fondamentale nel contribuire al riutilizzo, al riciclaggio e ad ogni altra forma di recupero dei RAEE.
- Tutti i componenti, che devono essere separati e smaltiti in modo specifico, sono contrassegnati da un apposito segnale.

Pericolo - Attenzione

RAEE - I rifiuti di apparecchiature elettriche ed elettroniche (RAEE) possono contenere sostanze pericolose con effetti potenzialmente nocivi sull'ambiente e sulla salute umana. E' obbligatorio effettuare lo smaltimento dei RAEE in modo corretto e solo presso i centri di raccolta preposti.

- Imballo - L'imballo del prodotto è fatto con materiali riciclabili e deve essere smaltito in modo sostenibile nei contenitori di raccolta preposti o presso appositi centri autorizzati alla raccolta.
- Batterie - Le batterie vecchie o esauste contengono sostanze nocive per l'ambiente e per la salute umana e quindi il loro smaltimento non deve essere effettuato nei normali rifiuti domestici. L'utilizzatore è obbligato a smaltire le batterie in modo sostenibile nei contenitori di raccolta preposti o presso appositi centri autorizzati alla raccolta.

DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ

ZUCCHETTI Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/A Terranuova B.ni (AR) ITALY
Dichiara sotto la propria responsabilità che il prodotto:

robot rasaerba automatico alimentato a batteria, modelli B015DEZ, B020DEZ è conforme ai requisiti essenziali di sicurezza, salute e tutela ambientale previsti dalle seguenti direttive dell'Unione europea:

direttiva macchine 2006/42/CE, **direttiva compatibilità elettromagnetica** 2014/30/UE, **direttiva Radio (RED)** 2014/53/UE, **direttiva RoHS** 2011/65/UE, **direttiva RAEE** 2012/19/UE, **direttiva emissione acustica ambientale** 2005/88/CE;

IT

è conforme alle seguenti norme armonizzate:
EN 50636-2-107:2015 + A1:2018 e EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A11:2014 + A13:2017 (**sicurezza**);
EN 62233:2008 (**campi elettromagnetici**);
EN 55014-1:2017 (**emissione**);
EN 61000-3-2:2014 e EN 61000-3-3:2013 (**emissione**);
EN 55014-2:2015 (**immunità**);
EN 50419:2006 (**RAEE – Marcatura delle apparecchiature**)
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1 (**Compatibilità Elettromagnetica**)
ETSI EN 301 489-17 V3.1.1 (**Compatibilità Elettromagnetica**)
ETSI EN 300 328 V2.1.1 (**Efficienza dello spettro radio**)
ETSI EN 303 447 V1.1.1 (**Efficienza dello spettro radio**)

Modelli dotati di "Modulo Connect (GPS, GPRS)":
ETSI EN 301 511 V12.5.1 (**Efficienza dello spettro radio**)

dichiara inoltre che, ai sensi della direttiva 2005/88/CE, il livello Lwa di potenza sonora su un campione significativo è 59 dB ± 2.0 dB (ponderato su curva A e riferito a 1 pW), che il livello Lwa di potenza sonora garantita è inferiore a 61 dB (ponderato su curva A e riferito a 1 pW) e che i fascicoli tecnici ai sensi delle direttive 2005/88/CE e 2006/42/CE sono costituiti presso la Zucchetti Centro Sistemi S.p.A. via Lungarno 305/a, Terranuova B.ni (ar), Italy.

Terranuova B.ni 05/04/2021
Bernini Fabrizio
(Amministratore delegato)



NORME DI GARANZIA

La Zucchetti Centro Sistemi S.p.A (ZCS) garantisce ai propri clienti l'applicazione di tutti i diritti contenuti nella direttiva Europea 1999/44/CE. In particolare sono coperti da garanzia eventuali difetti di materiali o di fabbricazione per il periodo di anni 2 (due) dalla data originale di acquisto.
ZCS non garantisce il funzionamento ininterrotto o privo di errori del prodotto, né si ritiene responsabile per danni provocati da errori durante la consultazione delle istruzioni. Inoltre la presente garanzia non si applica a: danni estetici, quali graffi, tagli e ammaccature; materiali di consumo, quali batterie, a meno che il danno del prodotto non si è verificato a causa di un difetto nei materiali o nella produzione; danni causati dall'uso del prodotto con accessori non prodotti o commercializzati da ZCS; danni causati da incidenti, abuso, uso errato, alluvioni, fuoco o altri eventi naturali o cause esterne; danni causati da operazioni eseguite da provider del servizio ZCS non autorizzati; o danni a un prodotto che è stato modificato o alterato senza il permesso scritto di ZCS.
ZCS mantiene il diritto esclusivo di riparare o sostituire (con un prodotto sostitutivo nuovo o sottoposto recentemente a revisione) il prodotto o le parti che lo compongono oppure di offrire, a sua esclusiva discrezione, il rimborso totale del prezzo di acquisto. Quando viene fornito un rimborso, il prodotto per il quale è stato ricevuto il rimborso deve essere restituito a ZCS e diviene proprietà di ZCS.
Durante il periodo di garanzia, ZCS provvederà, a sua esclusiva discrezione, a riparare o sostituire i componenti danneggiati in condizioni di normale utilizzo. La riparazione o la sostituzione possono includere l'uso di componenti e/o unità sottoposte a recente revisione a scelta di ZCS. ZCS si riserva inoltre il diritto di utilizzare le unità sostitutive, parti o componenti di valore e design comparabile. Il costo delle parti o della manodopera per gli interventi di riparazione o sostituzione non sarà a carico del cliente, a cui verranno invece addebitati i costi di spedizione. Quando viene sostituito un prodotto o un componente, qualsiasi elemento sostitutivo diventa di proprietà dell'utente e l'elemento sostituito di proprietà di ZCS, a seconda del caso.
Questa garanzia non pregiudica i diritti dell'acquirente stabiliti dalle vigenti leggi nazionali applicabili, fermo restando gli oneri posti dalle stesse a carico dell'acquirente al fine di esercitare la garanzia medesima.
La garanzia limitata al paese di acquisto si intende esercitata presso il punto di rivendita dove è stato acquistato il robot o presso il centro assistenza più vicino. Il robot difettoso deve essere riconsegnato personalmente al proprio venditore o al centro di assistenza più vicino. Nel caso di riconsegna tramite corriere, a carico dell'acquirente, il robot deve essere imballato nel proprio imballo originale e accompagnato da una copia della fattura o ricevuta di acquisto, compresa la data di acquisto, il numero di serie e la descrizione del problema.

CONDIZIONI E LIMITAZIONI

- Per le modalità di applicazione della presente garanzia e per qualsiasi informazione, contattare il proprio punto di rivendita.
- Questa garanzia è valida solo se:
  - il prodotto difettoso viene presentato unitamente all'originale leggibile della fattura o ricevuta di acquisto riportante la data di acquisto e il nome del rivenditore stesso.
- La presente garanzia decade se:
  - il prodotto non viene usato in osservanza delle istruzioni di utilizzo e manutenzione;
  - l'installazione o l'utilizzo non è conforme alle istruzioni di utilizzo;
  - il numero di matricola viene cancellato o reso illeggibile;
  - viene utilizzata una qualsiasi periferica non autorizzata o viene modificato il prodotto;
  - vengono utilizzate parti o accessori non originali;
  - viene manomessa una parte o un accessorio;
  - gli interventi di manutenzione sono eseguiti dal cliente stesso o da terzi non autorizzati;
  - nel robot, nell'alimentatore, nella ricarica o negli accessori, sono presenti guasti dovuti ad agenti atmosferici come fulmini, valanghe, smottamenti, sbalzi di corrente, scariche elettriche, temporali, alluvioni, catastrofi naturali, etc. etc.
- Esclusione della garanzia e limitazioni:
  - sono escluse dalla garanzia le parti soggette ad usura in seguito all'utilizzo quali, spazzole, lama di taglio, filo guida, chiodi, cingoli, ruote, cavi e cordoni di connessione;
  - parti esterne e supporti in plastica che non presentino difetti di fabbricazione. Lo scolorimento delle plastiche dovuto a motivi naturali o da agenti chimici;
  - la batteria ha una garanzia limitata solo ad i difetti di fabbricazione nei primi sei mesi di vita;
  - i motori hanno una garanzia di 2 anni con limitazione a 3000 ore di funzionamento.

COME RICHIEDERE IL SERVIZIO DI ASSISTENZA IN GARANZIA

Per richiedere il servizio di assistenza in garanzia e per istruzioni specifiche su dove e come restituire il prodotto ZCS per il servizio di assistenza, contattare il punto di rivendita dove è stato acquistato il robot o il centro di assistenza più vicino. Per esercitare il diritto di garanzia viene richiesto all'acquirente un originale o una copia della fattura o ricevuta d'acquisto del prodotto da parte del rivenditore originale. La garanzia è limitata al paese in cui ZCS o i rivenditori autorizzati hanno originariamente venduto il prodotto.

ULTERIORI DEFINIZIONI

Assistenza in loco
- Il cliente non ha diritto all'assistenza in loco sul prodotto, neanche durante il periodo di garanzia.
- Qualora si presenti la necessità di un intervento in loco, sarà addebitato il diritto di chiamata oltre alla tariffa oraria del centro di assistenza.

Consigli
- Conservare l'imballo originale.
- Conservare fattura o scontrino di acquisto (causa decadenza della garanzia).

Attenzione
- Il cliente è obbligato a leggere attentamente il manuale di istruzioni e ad attenersi rigorosamente a quanto riportato in esso.